

CRONOS

Cronometro avanzato e automatico per uso sportivo

Tesina per Esame di Stato

IPSIA Massa Marittima - a.s. 2004/2005

Francesco Galgani - classe 5^a AP

17 giugno 2005

Indice

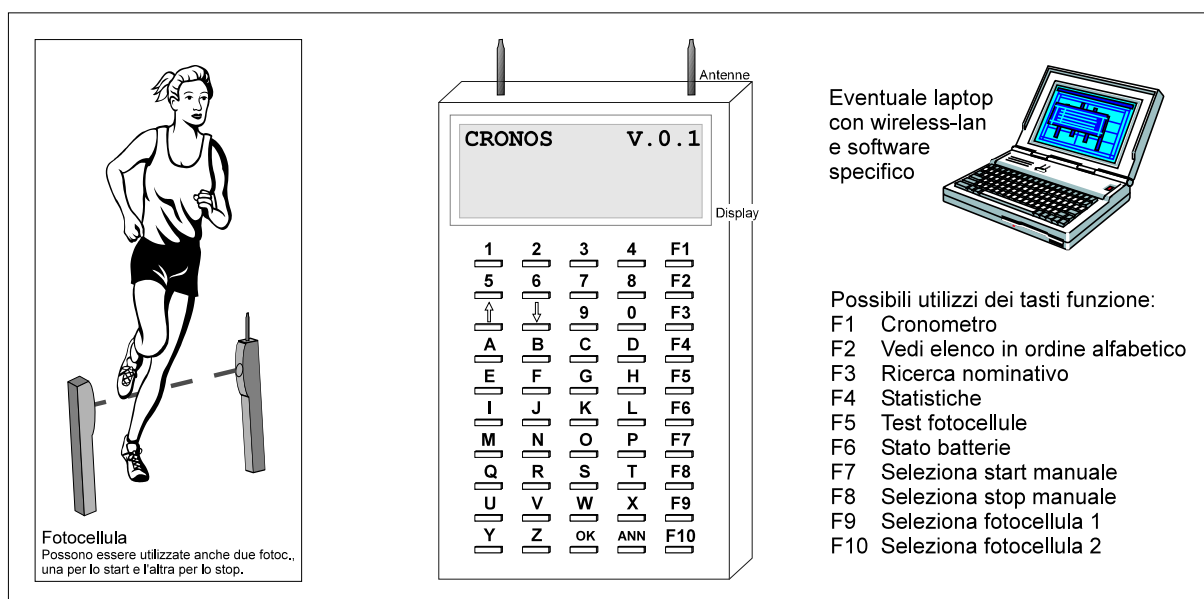
1	Il progetto in sintesi	2
2	Le funzioni	3
3	Descrizione della fase progettuale	5
3.1	Generalità	5
3.2	Descrizione dei componenti principali	5
3.3	Le principali abilità richieste	7
4	Realizzazione pratica	9
4.1	Scelta delle attrezzature e dei componenti	9
4.2	Creazione dei circuiti stampati	10
5	Scrittura dei firmware	12

1 Il progetto in sintesi

Il modello di base del prodotto che ho progettato, composto da un dispositivo palmare e da una coppia di fotocellule senza fili, è destinato all'uso sportivo e, in particolare, serve per misurare con precisione il tempo impiegato per percorrere una certa distanza. A differenza di un comune cronometro, il dispositivo permette di memorizzare i tempi associandoli ad uno o più nominativi, di confrontarli, di realizzare statistiche. La semplicità dell'utilizzo e l'agevole possibilità di spostamento e di trasporto lo rendono adatto per l'allenamento degli atleti. Tramite connessione wireless-lan, sarebbe possibile integrare o sostituire il palmare con un computer portatile, in maniera da poter gestire l'allenamento tramite un apposito software. Il kit potrebbe anche essere completato con un piccolo sensore per misurare le pulsazioni cardiache, anch'esso senza fili e in grado di interfacciarsi sia con il palmare sia con il computer portatile.

Ho progettato e realizzato gli schemi elettrici allegati, che riguardano il dispositivo palmare, le fotocellule e i relativi sistemi di trasmissione, mettendo alla prova le competenze acquisite nel corso del quinquennio di studio. Benché il tempo dedicato a questo progetto abbia superato le 100 ore, non mi è stato possibile, data la complessità e i mezzi utilizzati, realizzare un prodotto finito.

2 Le funzioni



Il disegno sopra riportato schematizza come si dovrebbe presentare il prodotto.

Seguono alcuni possibili utilizzi del palmare:

1. Cronometro

E' possibile selezionare il modo con cui verranno attivati lo start e lo stop (manuali o con fotocellula), inserire la distanza percorsa, calcolare la velocità e memorizzare il tempo.

2. Vedi elenco in ordine alfabetico

Il metodo più semplice per memorizzare i tempi è quello di associarli ciascuno ad un nome. Più tempi possono essere associati alla stessa persona. La consultazione del semplice elenco alfabetico, però, può presentare dei limiti nel caso in cui si memorizzino centinaia di nomi, nel qual caso sarà possibile organizzarli in gruppi e sottogruppi. Ad esempio, in un contesto scolastico sarà utile suddividere gli alunni in gruppi corrispondenti alla scuola di appartenenza e in sottogruppi costituiti dalle classi.

3. Ricerca nominativo

La ricerca per nominativo permette di trovare i dati relativi ad una data persona, indipendentemente dal gruppo o dal sottogruppo.

4. Statistiche

Possono essere utilizzate per valutare l'andamento nel tempo delle proprie prestazioni, con riferimento non soltanto alla distanza percorsa e alle velocità raggiunte, ma anche al grado di allenamento eventualmente stimato sulla base delle pulsazioni cardiache. Inserendo età, sesso, peso e altezza può anche essere calcolato il dispendio calorico.

5. Test fotocellule

In assenza di ostacoli tra fotocellule e palmare e di interferenze radio (che sono possibili ma poco probabili, poiché la trasmissione avviene su frequenze appositamente riservate

per i telecontrolli, in base alle leggi vigenti), la loro distanza massima può essere di alcuni km. Il test delle fotocellule permette comunque di accertarsi che la comunicazione avvenga correttamente. Questo test viene comunque ripetuto automaticamente quando si utilizza la funzione cronometro.

6. Stato batterie

Permette di verificare lo stato delle batterie sia del palmare sia delle fotocellule.

Queste funzioni dovrebbero essere sufficienti per coprire le più comuni esigenze di monitoraggio durante e dopo l'allenamento.

3 Descrizione della fase progettuale

3.1 Generalità

La progettazione ha richiesto innanzitutto la suddivisione del sistema in diversi blocchi, attribuendo a ciascuno di essi le relative specifiche e il ruolo di input/output rispetto alla cpu centrale.

Questo tipo di approccio semplifica il lavoro, permettendo sia una visione d'insieme, sia la possibilità di modificare, correggere o migliorare i singoli blocchi, sia di aggiungerne altri, in maniera tale da integrare nuove funzionalità nel dispositivo. Il sistema di base del palmare è stato così schematizzato:

input:	tastierino
	ricevitore 433 Mhz (fotocellula 1)
	ricevitore 866 Mhz (fotocellula 2)
	memoria eeprom
output:	display lcd
	memoria eeprom

Il compito della cpu centrale, in questo caso costituita da un microprocessore della famiglia ST6, è quello di gestire le periferiche in input e in output, a seconda della funzione richiesta dall'utente. Ulteriori periferiche potranno essere aggiunte in seguito.

Definiti i singoli blocchi, il passaggio successivo è stato la definizione dell'hardware necessario per il loro funzionamento; solo successivamente, una volta accertata la correttezza di circuiti, è stato possibile scrivere il firmware dei sei microcontrollori utilizzati. Ulteriori modifiche all'hardware e al software sono state apportate durante le varie fasi di collaudo.

Per evitare di sprecare materiale, che potrebbe rivelarsi inservibile a seguito di modifiche nel progetto, i circuiti, prima della stampa, sono stati provati su basette bread-board (costituite da numerosi fori ordinati in righe e colonne), che permettono il montaggio e lo smontaggio dei componenti in maniera provvisoria, senza saldature, e possono essere riutilizzate un numero indeterminato di volte. Solo successivamente sono stati realizzati i circuiti stampati su cui sono stati saldati i componenti.

3.2 Descrizione dei componenti principali

Microprocessori ST6

I microprocessori svolgono un ruolo centrale e hanno due vantaggi fondamentali: il primo è quello di far svolgere determinate funzioni al circuito in cui sono inseriti senza modificare l'hardware, il secondo è quello di semplificare sensibilmente lo schema elettrico, condensando in un solo integrato funzioni che altrimenti richiederebbero migliaia o milioni di transistor.

I microprocessori utilizzati sono dei vecchi ST6, con soli 4kb di rom e concepiti nel lontano 1988: nonostante le evidenti limitazioni rispetto ai più recenti micro, sanno svolgere egregiamente le funzioni necessarie per pilotare il sistema.

L'emulatore DSE622 e i micro con eprom cancellabile mediante raggi UV mi hanno permesso di provare i firmware durante il loro sviluppo. Gli ST6 usano un linguaggio assembler formato da non più di trenta istruzioni diverse (molte delle quali svolgono funzioni simili, per cui le istruzioni principali non sono più di cinque o sei).

Per il momento ho scritto 2800 righe complessive di codice, che allego al presente documento come dimostrazione del lavoro svolto. Il codice è abbondantemente commentato per facilitarne la lettura.

Nella cpu centrale, costituita da un ST62T25, sono disponibili 20 I/O, 4kb di rom, 60 byte di ram, un convertitore A/D, un timer e alcuni piedini per funzioni speciali. E' necessario un oscillatore esterno da 8Mhz. Per quanto riguarda la struttura dei programmi adottati, si veda la sez. 5.

Tastierino

Non potendo disporre di un tastierino nuovo con 50 tasti in tempi ragionevoli, me ne sono procurato uno smontando un vecchio telecomando di un televisore ormai in disuso. Ciò ha richiesto un attento studio dello schema elettrico preesistente e la creazione di uno nuovo.

Per il funzionamento del tastierino sono state sufficienti 16 linee (8 ingressi e 8 uscite): il relativo micro, opportunamente istruito, è in grado di rilevare quale dei 50 tasti viene premuto confrontando lo stato degli ingressi e delle uscite, secondo delle combinazioni stabilite dal produttore (a cui sono risalito studiando le piste e servendomi di un semplice multimetro).

Display

Ho usato un display lcd che interagisce bene con il microprocessore ST6 e che supporta un codice ASCII incompleto (mancano ad esempio le lettere accentate) ma personalizzabile (posso aggiungere fino a 32 caratteri). Il display può mostrare due righe di testo con 16 caratteri ciascuna, è pilotato da due microprocessori montati sul display stesso, gli i.c. HD44100FS e HD44780A00, mediante un complesso set di istruzioni documentato nei relativi datasheets. E' stato necessario creare alcune specifiche routines per l'ST6.

Memoria esterna

I quattro i.c. 24C64 (64kbit ciascuno) forniscono una memoria complessiva di 32kbyte e sono idonei per lavorare in combinazione con i micro ST6.

Moduli Aurel

I moduli Aurel, utilizzati per trasmettere al palmare lo stato delle fotocellule, sono quattro piccoli circuiti, due trasmettitori e due ricevitori, che lavorano su frequenze diverse e che usano la tecnica di modulazione impulsiva ASK-OOK (on-off-keying): di semplice realizzazione, è

stata la prima tecnica di modulazione numerica (telegrafia) ed è idonea per controlli di tipo on/off.

Questi piccoli moduli non hanno bisogno di ulteriore circuiteria esterna per il loro funzionamento. L'unica difficoltà è stata quella di creare un protocollo di trasmissione, non ancora completamente implementato, per identificare i possibili stati delle fotocellule e delle relative batterie:

- fotocellula non connessa (spenta o troppo distante dal palmare),
- fotocellula oscurata,
- fotocellula non oscurata,
- batteria della fotocellula scarica,
- batteria della fotocellula carica.

Alimentazione

Considerando che per il corretto funzionamento dei componenti del palmare sono necessari 5V, stabilizzati con un errore massimo del 5%, ho previsto uno stabilizzatore di tensione i.c. 7805, che fornisce, nella peggiore delle ipotesi, una tensione entro i limiti previsti. L'alimentazione dovrebbe essere fornita da una pila a 9V e la tensione in uscita dallo stabilizzatore è stata innalzata di 0,6V rispetto ai 5V nominali per compensare le cadute di tensione sui diodi.

L'alimentazione delle fotocellule e dei relativi trasmettitori è fornita da tre batterie da 9V, da cui sono ricavate, mediante appositi stabilizzatori, le tensioni 24V (per le fotocellule), 17V (per un trasmettitore), 5V (per il contatto comune delle fotocellule, per un trasmettitore, per ST6 e relativa circuiteria).

Successivamente, mediante degli amplificatori operazionali configurati come differenziatori e comparatori, o tramite il convertitore A/D interno all'ST6, sarà possibile completare il circuito di alimentazione con la possibilità di misurare la carica delle batterie.

3.3 Le principali abilità richieste

Al di là della realizzazione pratica dei circuiti, successivamente descritta, i principali problemi che ho dovuto affrontare nella progettazione, riconducibili al percorso di studio professionale, riguardano soprattutto argomenti affrontati nelle discipline di Elettronica, Controlli Elettronici e Sistemi Programmabili, Terza Area Professionalizzante. Sono stati un importante ausilio anche l'abitudine a ragionare rigorosamente e l'interesse ad analizzare i problemi e a studiare i sistemi più adatti per la loro risoluzione.

Le attività di laboratorio svolte sia a scuola sia nel privato (rese possibili anche grazie alle attrezzature e ai componenti elettrici che mi sono procurato durante la mia attività autonoma di studio estivo) mi hanno permesso di approfondire dal punto di vista pratico le conoscenze teoriche.

Nello specifico, i principali prerequisiti che sono stati necessari per la progettazione riguardano:

1. utilizzo di un programma di disegno assistito al computer (CAD);
2. utilizzo di simulatori, editor, compilatori, programmatori sia nella parte software che hardware, corretta esecuzione di un debug;
3. struttura di un sistema programmabile;
4. architettura di un microcontrollore;
5. analisi e utilizzo di un linguaggio di programmazione;
6. tipi di segnali, livelli logici, configurazioni ingressi e uscite, ingressi flottanti, pull-up e pull-down;
7. telecomunicazioni e modulazioni numeriche;
8. trasmissioni parallele, trasmissioni seriali sincrone e asincrone;
9. tipi di memorie, gestione eeprom;
10. tipi di display, pilotaggio di un display lcd;
11. soluzioni circuitali nelle tastiere alfanumeriche, codifica di una tastiera, codifica ASCII, altre codifiche;
12. regolatori e stabilizzatori di tensione e loro utilizzo;
13. circuiti di protezione;
14. utilizzo di basi di riporto decimale, binaria, esadecimale;
15. caratteristiche d'uscita e utilizzo dei principali componenti elettronici.

4 Realizzazione pratica

La realizzazione pratica degli schemi elettrici allegati si è rivelata indispensabile ai fini della progettazione stessa, in quanto la scrittura del software, cioè del firmware dei microcontrollori, richiede un'imprescindibile base hardware.

4.1 Scelta delle attrezzature e dei componenti

Scelta delle attrezzature per la fase progettuale:

- basette bread-board millefori
- multimetri digitali
- programmatore per STMicroelectronics ST621X / ST622X
- CAD per PC: CadSoft Eagle 4.11
- SofTec DSE622 Real Time Emulator per ST622X e relativo emulatore software
- fili rigidi da elettronica

Scelta delle attrezzature per la creazione dei circuiti stampati:

- stampante laser
- Kruse Density Toner spray
- fogli lucidi semi-trasparenti idonei per stampa circuiti e fotoincisione basette
- basette doppia faccia fotosensibili
- bromografo
- soda caustica diluita
- triclورو ferrico
- alcol isopropilico
- trapano a colonna
- saldatore da elettronica e relativa attrezzatura (stagno, spugna, terza mano, aspiratore, ecc.)

Scelta dei componenti per realizzazione del palmare:

- i.c. 7805, ST6225, ST6220, 24C64
- moduli Aurel 8110 RXSTDLC, TX433BOOST, RX8L50SA70, TX8LAVSA05
- display lcd Hitachi LM093XMLN
- tastierino 50 tasti CME DIGIT 2000 702118A SAA 1250 SL
- componenti discreti vari (diodi, condensatori, resistenze)
- quarzi da 8Mhz
- connettori a striscia maschi e femmine
- antenne Aurel flessibili in gomma 50 ohm, 2W, 433 e 868 Mhz

4.2 Creazione dei circuiti stampati

Il procedimento artigianale per la realizzazione dei circuiti stampati si è basato, pur nella sua semplicità, sugli stessi presupposti del processo industriale (fotoincisione e reazioni chimiche) e ha permesso di ottenere risultati professionali, con l'unico limite che non è stato possibile superare un certo livello di compattezza. I vari passaggi della progettazione e del montaggio possono essere sintetizzati in questo ordine:

- A. studio degli elementi costitutivi di ogni blocco del sistema e ricerca di componenti idonei a soddisfarne le specifiche;
- B. disegno dello schema elettrico con Eagle o altro programma di CAD (disegno assistito al computer);
- C. montaggio e collaudo del circuito su bread-board (ed eventuali modifiche allo schema elettrico);
- D. creazione delle piste su lato rame e lato componenti con l'ausilio di Eagle o di altro programma di CAD;
- E. stampa dei circuiti su appositi fogli lucidi semi-trasparenti con stampante laser;
- F. annerimento del toner, per conferirgli maggiore consistenza e impedire il passaggio della luce sulla parte stampata (mediante un apposito spray per uso tipografico: Kruse Density Toner);
- G. fotoincisione dei circuiti stampati mediante bromografo che, per mezzo di lampade al neon a luce ultravioletta, consente, nella successiva fase H, di rimuovere la vernice protettiva dove il rame dovrà poi essere eliminato (fase I);

- H. bagno della basetta nella soda caustica diluita, che consente la rimozione della vernice protettiva, perfezionata con abbondante lavaggio con acqua corrente;
- I. immersione della basetta nel tricloruro ferrico che, con una semplice reazione chimica, porta in soluzione il rame in eccesso: le piste sono realizzate;
- L. foratura della basetta;
- M. saldatura dei componenti;
- N. collaudo.

5 Scrittura dei firmware

Come visibile nei codici sorgenti allegati, i programmi contenuti all'interno dei microcontrollori sono strutturati nei seguenti blocchi principali.

Definizione dei registri e delle variabili

Ad ogni cella di memoria, a cui corrisponde un numero esadecimale, viene associata un'etichetta, composta da massimo otto caratteri e possibilmente facile da ricordare.

Configurazione degli ingressi e delle uscite

Attraverso l'uso combinato di tre registri (pdir, pop, port), è possibile stabilire la funzione di ogni piedino di I/O dell'ST6. E' possibile configurare ingressi digitali con o senza pull-up interno o con interrupt, ingressi analogici (da collegare al convertitore A/D interno), uscite open-collector o push-pull. Gli ST6220 dispongono di 12 I/O, gli ST6225 di 20 I/O; come visibile dalla nomenclatura dei piedini riportata negli schemi allegati, gli ingressi e le uscite sono suddivise in porta A, B e C (la terza è presente soltanto negli ST6225).

Subroutine di interrupt

Sono disponibili sei vettori di interrupt, ognuno dei quali viene richiamato a seguito di un determinato evento:

1. fine conversione A/D
2. fine conteggio del TIMER
3. cambio di stato di un piedino sulle porte B o C
4. cambio di stato di un piedino sulla porta A
5. attivazione dell'ingresso NMI (interrupt non mascherabile)
6. attivazione del RESET

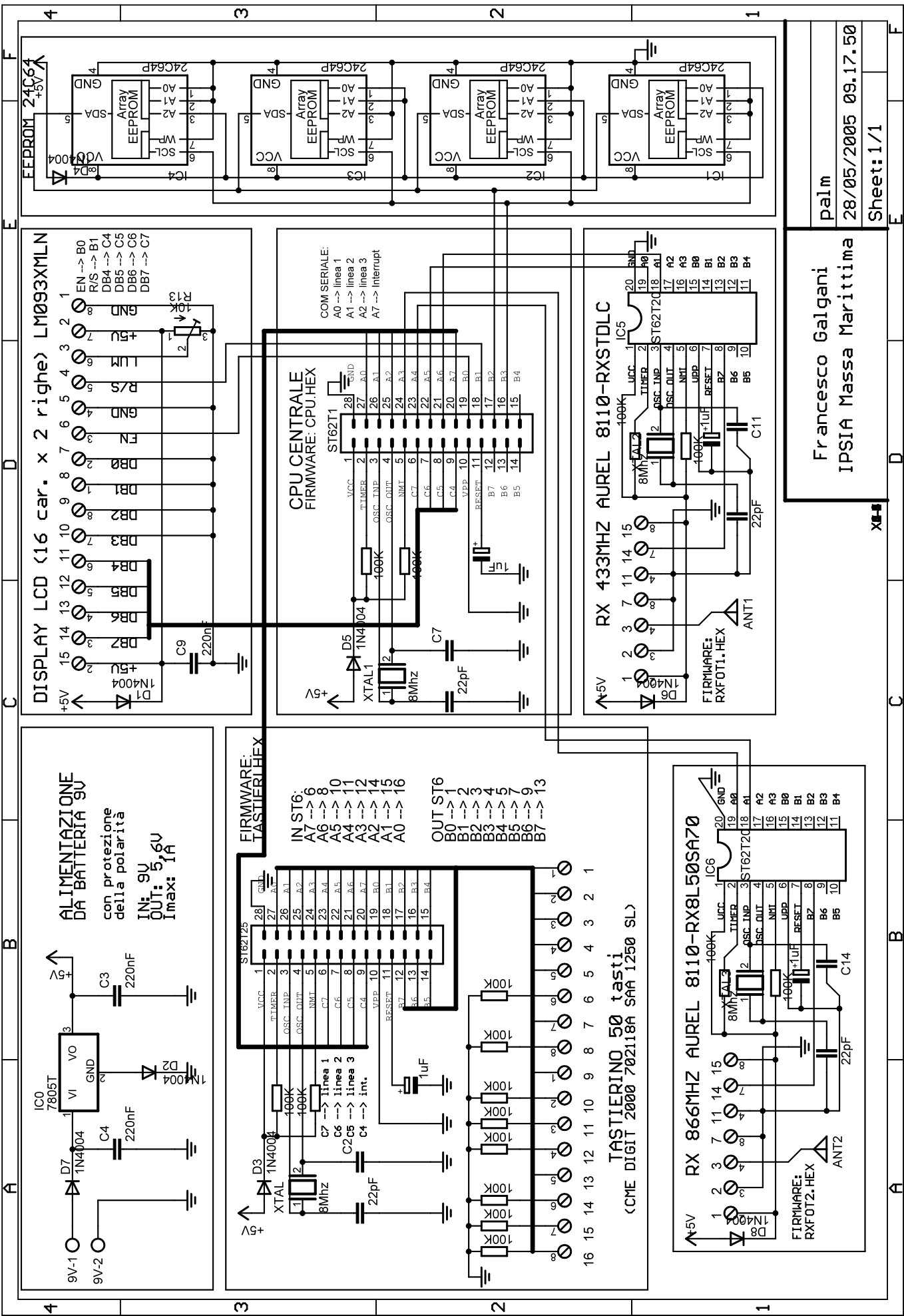
Ogni vettore di interrupt, a sua volta, richiama la rispettiva subroutine di interrupt, che contiene un blocco di istruzioni che viene eseguito indipendentemente dal programma principale.

Subroutine

Le subroutine, che non sono associate ad alcun interrupt, contengono blocchi di istruzioni e vengono eseguite solo su specifica richiesta del programma principale. Una subroutine, a sua volta, può richiamare un'altra subroutine, fino ad un massimo di sei livelli.

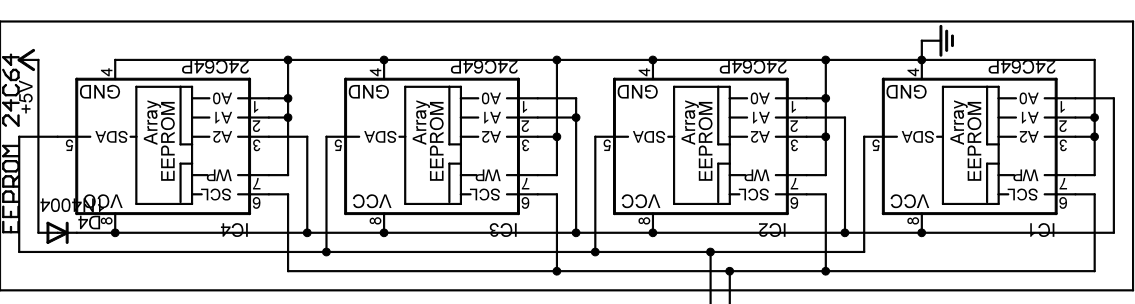
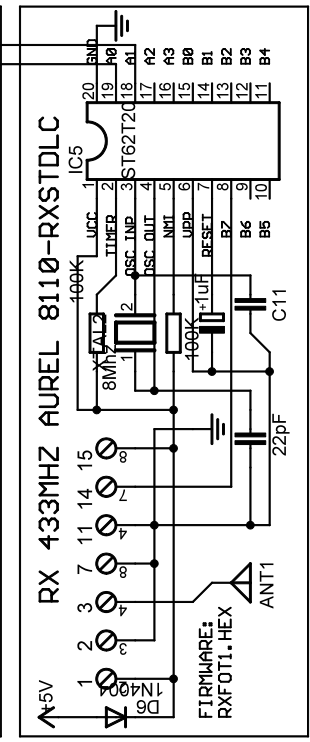
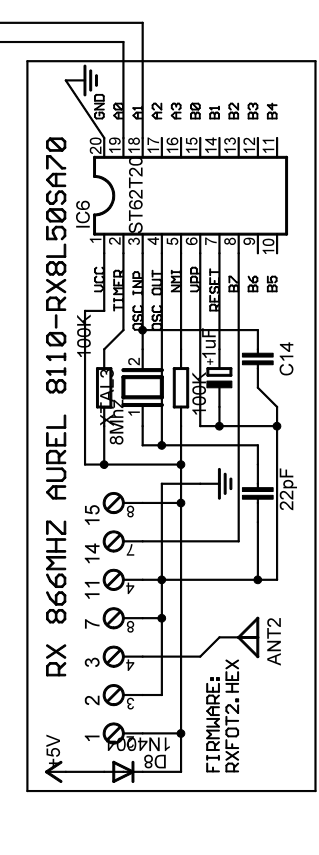
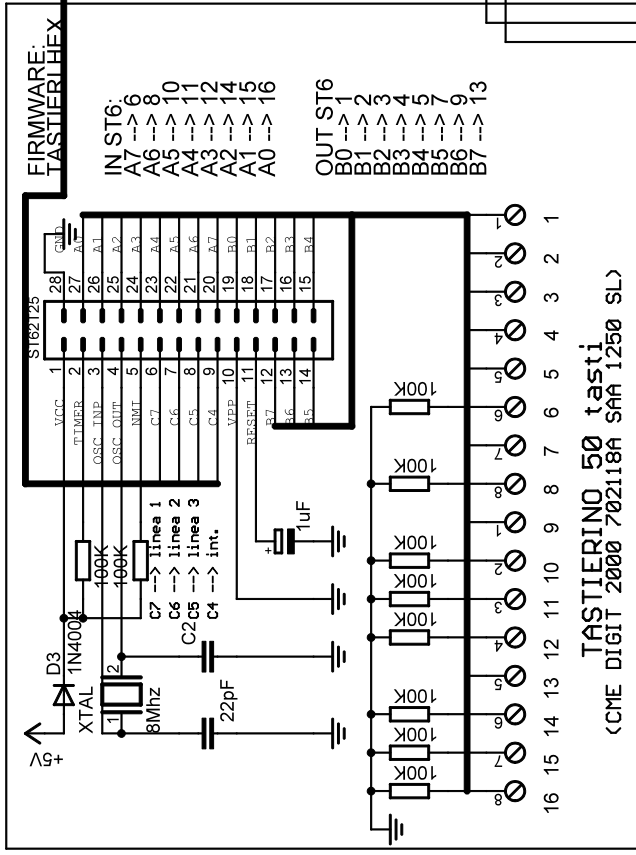
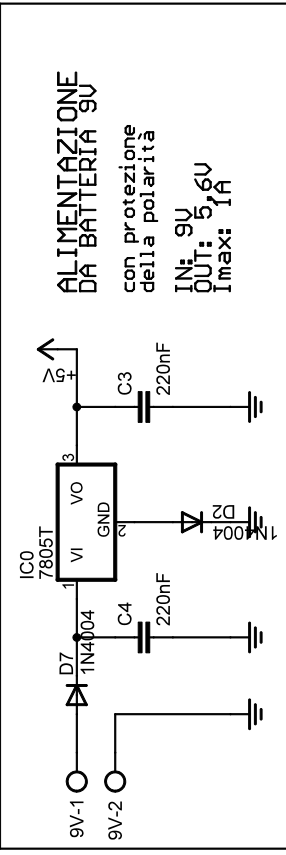
Programma principale

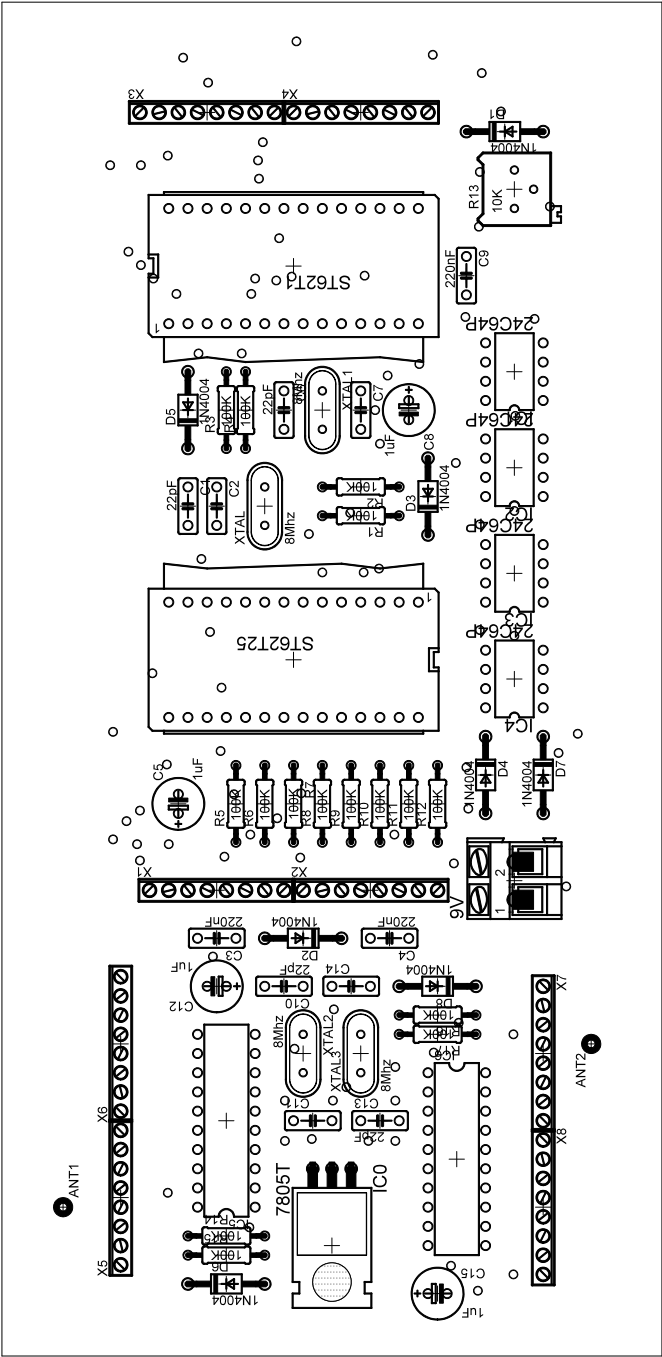
Il programma principale viene richiamato subito dopo la configurazione degli ingressi e delle uscite. Nel caso di una cattiva programmazione o di disturbi elettrici, tali da creare blocchi del programma o cicli di loop non previsti, l'ST6 si resetta automaticamente, grazie alla funzione di Watchdog.



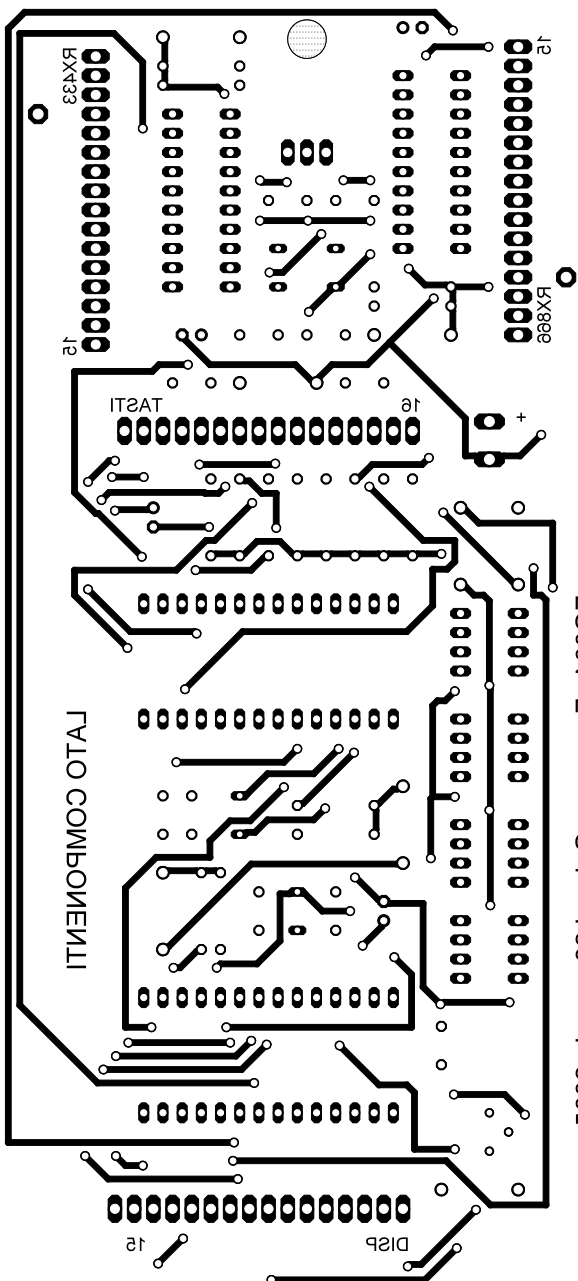
Francesco Galgani
IPSIA Massa Marittima

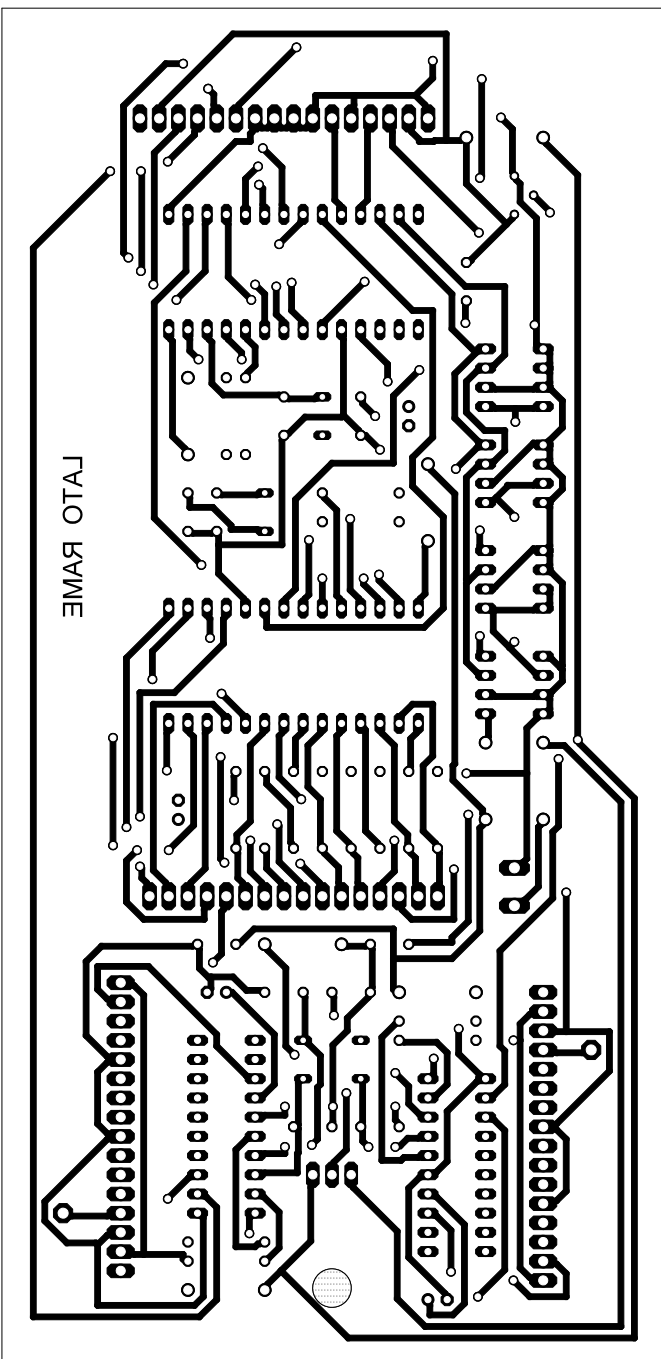
palm
28/05/2005 09.17.50
Sheet: 1/1

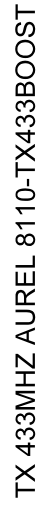
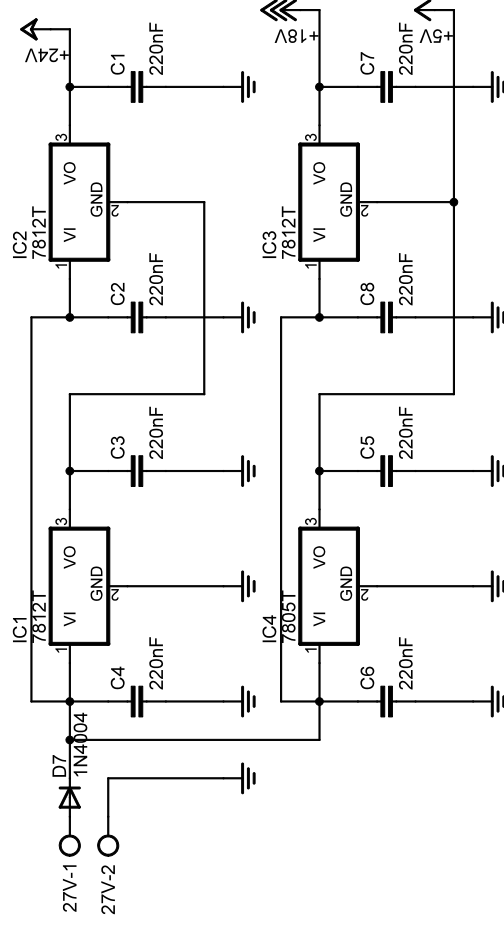




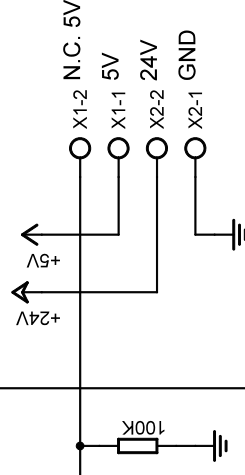
AT1M + AT2L + RX433 + RX808 + DI2b + CbU + EEPROM
EG004 - Flautoceco Galgani S8 wsdagio 5002

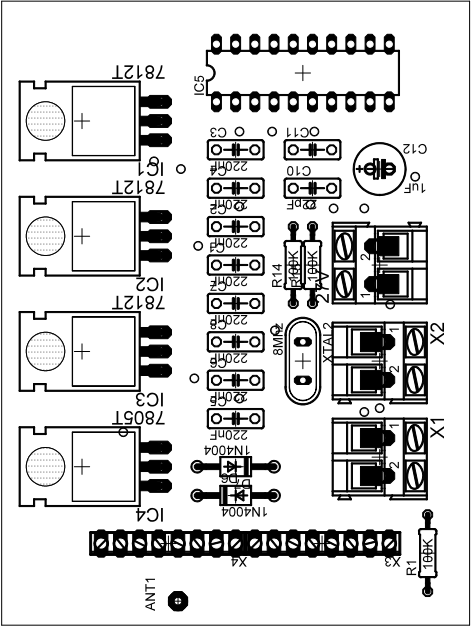


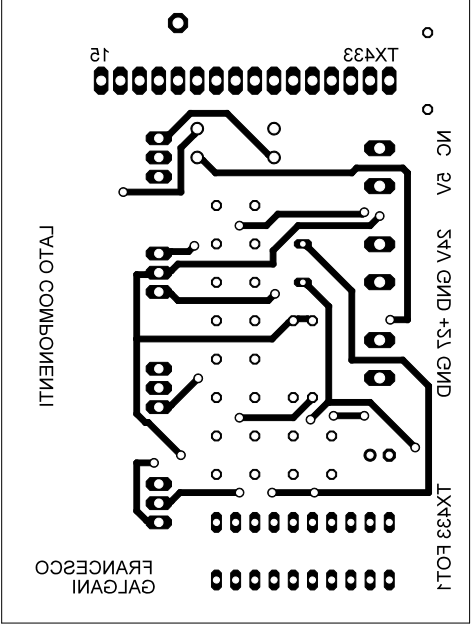


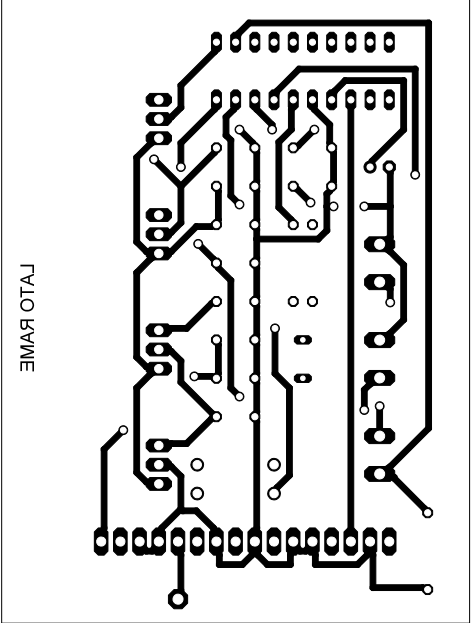


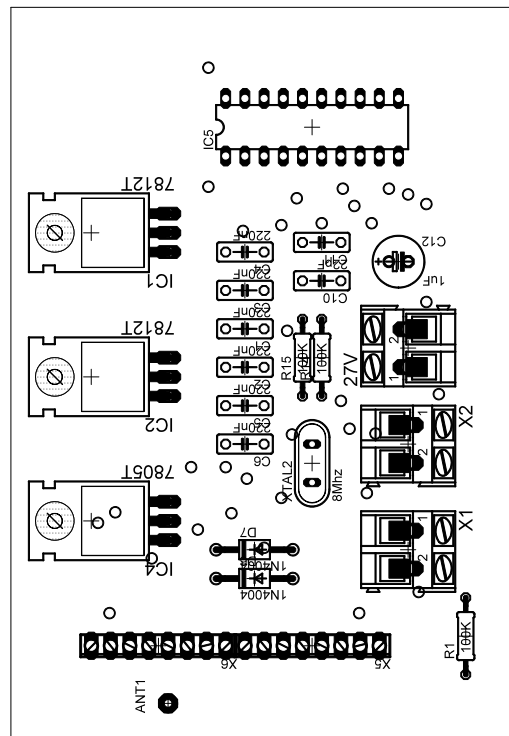
CONTATTI PER FOTOCELLULA

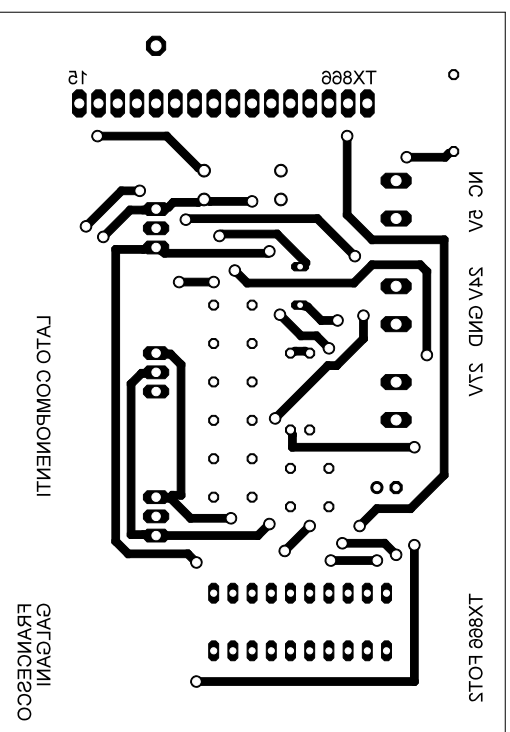
Sheet: 1/1

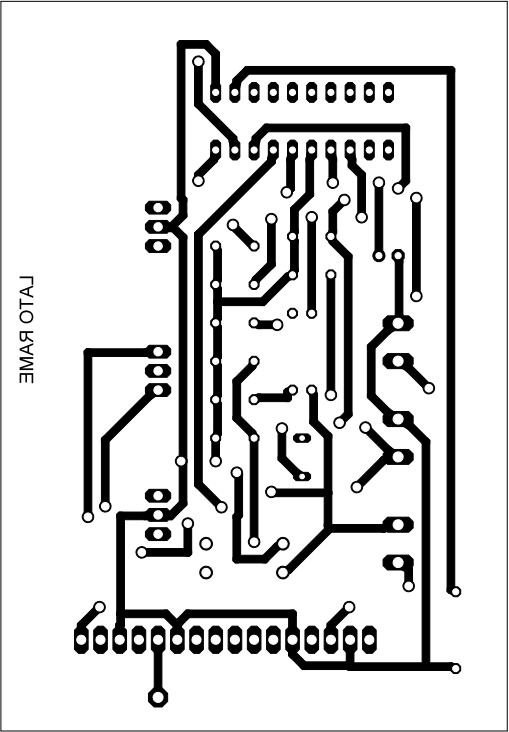












```

;*****
;
; FILE SORGENTE "CPU"
;
;
; INPUTS: TASTIERINO, RICEVITORE 1 e 2, MEMORIA
; OUTPUTS: DISPLAY, MEMORIA
;
;*****

; Ricordate sempre che il cuore del programma da realizzare e' il cosiddetto
; PROGRAMMA PRINCIPALE ( MAIN ), che in genere, ma non obbligatoriamente, si
; inserisce alla fine del file. Le SUBROUTINE possono essere inserite
; subito prima del MAIN, anche se e' possibile posizionarle in QUALUNQUE
; punto del programma.
; Fate comunque attenzione che, sia il MAIN, sia le SUBROUTINE devono essere
; compresi fra i due comandi ".ORG" (inizio programma) e ".END" (fine del
; programma).
; In ogni parte del programma e' possibile inserire commenti di ogni tipo,
; purché preceduti dal punto e virgola, come nel testo che state leggendo.
;

;*****
; NOTE SUI CAMPI (FIELD) PER I COMANDI
;*****

; 1° CAMPO
; |_____|
; | ETICHETTA; massimo 8 caratteri. Deve iniziare sempre con una
; | lettera e deve partire dalla PRIMA COLONNA. Per passare
; | al campo successivo e' preferibile usare il tasto TABULAZIONE.

;
; 2° CAMPO
; |_____|
; | ISTRUZIONI; sono le istruzioni da far eseguire al
; | micro.
; | Per passare al campo successivo usare il
; | tasto TABULATORE.

;
; 3° CAMPO
; |_____|
; | OPERANDI; sono gli operandi delle
; | istruzioni.

;
; 4° CAMPO
; |_____|
; | COMMENTI; come già evidenziato
; | non e' obbligatorio posizionarlo
; | proprio in questa posizione, ma
; | in tal modo consente di spiegare
; | il significato delle varie
; | operazioni.

;
; INIZIALIZZAZIONE
; -----

; .title "CPU"

; .vers "ST62E25C" ; INDICA IL TIPO DI DISPOSITIVO DA PROGRAMMARE

;*****
; VARIABILI DEL MICRO
;*****

```

```

;*****
; Questo elenco di variabili e' STANDARD, cioe' non dovreste mai modificarlo.
;
;   DEFINIZIONE DEGLI INDIRIZZI DI PARTENZA DELLE VARIE AREE DI MEMORIA
;   -----

;
;   DEFINIZIONE DELLE LOCAZIONI DEI 5 REGISTRI DEL MICRO
;   -----

a      .def      0ffh      ;ACCUMULATOR (REGISTRO ACCUMULATORE)
x      .def      080h      ;X REGISTER   (REGISTRO X)
y      .def      081h      ;Y REGISTER   (REGISTRO Y)
v      .def      082h      ;V REGISTER   (REGISTRO V)
w      .def      083h      ;W REGISTER   (REGISTRO W)

;
;   DEFINIZIONE DEI REGISTRI DELLE PORTE
;   -----

port_a .def      0c0h      ;PORT A DATA REGISTER
port_b .def      0c1h      ;PORT B DATA REGISTER
port_c .def      0c2h      ;PORT C DATA REGISTER
pdir_a .def      0c4h      ;PORT A DIRECTION REGISTER (0=Input   1=Output)
pdir_b .def      0c5h      ;PORT B DIRECTION REGISTER
pdir_c .def      0c6h      ;PORT C DIRECTION REGISTER
popt_a .def      0cch      ;PORT A OPTION REGISTER
popt_b .def      0cdh      ;PORT B OPTION REGISTER
popt_c .def      0ceh      ;PORT C OPTION REGISTER

;
;   DEFINIZIONE DEL REGISTRO DEGLI INTERRUPT
;   -----

ior     .def      0c8h      ;INTERRUPT OPTION REGISTER.

;
;   DEFINIZIONE DEL REGISTRO PER IL CONVERTITORE A/D
;   -----

addr    .def      0d0h      ;A/D DATA REGISTER (REGISTRO DATI DEL CONVERTITORE)
adcr    .def      0d1h      ;A/D CONTROL REGISTER (REGISTRO DI CONTROLLO)

;
;   DEFINIZIONE DEI REGISTRI DEL TIMER
;   -----

psc     .def      0d2h      ;TIMER PRESCALER REGISTER (REGISTRO DEL PRESCALER)
tcr     .def      0d3h      ;TIMER DATA REGISTER (REGISTRO DATI)
tscr    .def      0d4h      ;TIMER TSCR REGISTER ( REGISTRO PER IL CONTROLLO
                          ;DELLO STATO DEL TIMER)

;
;   DEFINIZIONE DEL REGISTRO PER IL WATCH-DOG
;   -----

wdog    .def      0d8h      ;WATCHDOG REGISTER

;
;   DEFINIZIONE DEL REGISTRO PER LO SPAZIO DATI ROM
;   -----

```

```

drw      .def      0c9h      ;DATA ROM WINDOW REGISTER

;*****
;*
;*          VARIABILI DEL PROGRAMMA
;*
;*****

; In questo punto del programma potete definire le variabili che intendete
; utilizzare.
; L'etichetta che le contraddistingue
; puo' essere qualunque, ma non ci possono essere due variabili con lo
; stesso nome. Notate che gli indirizzi sono consecutivi ed iniziano
; dall'indirizzo 084h, il primo disponibile della RAM.
; Si possono usare un massimo di 60 variabili.

puls      .def      084h      ; 01 memorizza pulsante premuto
save_a     .def      puls+1    ; 02 da usare per salvare accumulatore
save_x     .def      save_a+1  ; 03 da usare per salvare registro X

; VARIABILI PER DISPLAY

ddata      .def      puls+1    ; 04 variabile per scrittura su LCD
pos         .def      ddata+1  ; 05 posizione su LCD
del1        .def      pos+1    ; 06 variabile per fare un ritardo
del2        .def      del1+1   ; 07 variabile per fare un ritardo
del3        .def      del2+1   ; 08 variabile per fare un ritardo
ndel        .def      del3+1   ; 09 variabile per impostare un rit.
char0       .def      ndel+1   ; 10 variabile per carattere
char1       .def      char0+1  ; 11 variabile per carattere
char2       .def      char1+1  ; 12 variabile per carattere
char3       .def      char2+1  ; 13 variabile per carattere
savea1      .def      char3+1  ; 14 variabile per salvatagg.accumul.
savea2      .def      savea1+1 ; 15 variabile per salvatagg.accumul.
secrig      .def      savea2+1 ; 16 variabile per test su II riga
conta       .def      secrig+1 ; 17 variabile conta loop
conta1      .def      conta+1  ; 18 variabile conta loop
flag        .def      conta1+1 ; 19 variabile flag per on condition
vars        .def      flag+1   ; 20 variabile per shift DX o SX
work1       .def      vars+1   ; 21 variabile di comodo

; VARIABILI PER TIMER

timeh       .def      work1+1  ; 22 byte più significativo del timer
timem       .def      timeh+1  ; 23 byte intermedio del timer
timel       .def      timem+1  ; 24 byte meno significativo del timer
stst        .def      timel+1  ; 25 start/stop manuale o con fotocell.

ccl         .def      stst+1   ; 26 centesimi di secondo
cch         .def      ccl+1    ; 27
ssl         .def      cch+1    ; 28 secondi
ssh         .def      ssl+1    ; 29
mml         .def      ssh+1    ; 30 minuti
mmh         .def      mml+1    ; 31
hhl         .def      mmh+1    ; 32 ore
hhh         .def      hhl+1    ; 33
salvaa      .def      hhh+1    ; 34 salvataggio accumulatore
timer       .def      salvaa+1 ; 35 variabile di comodo per timer

dsth        .def      timer+1  ; 36 distanza (byte più significativo)
distl       .def      dsth+1   ; 37 distanza (byte meno significativo)

ch1         .def      distl+1  ; 38 caratteri

```

```

ch2      .def      ch1+1          ; 39
ch3      .def      ch2+1          ; 40
ch4      .def      ch3+1          ; 41
ch5      .def      ch4+1          ; 42
ch6      .def      ch5+1          ; 43
ch7      .def      ch6+1          ; 44
ch8      .def      ch7+1          ; 45
ch9      .def      ch8+1          ; 46
ch10     .def      ch9+1          ; 47
ch11     .def      ch10+1         ; 48
nch      .def      ch11+1         ; 49 numero di caratteri

```

; VARIABILI PER OPERAZIONI MATEMATICHE

```

res_msb  .def      nch+1          ; 50
res_lsb  .def      res_msb+1      ; 51
number_a .def      res_lsb+1      ; 52
number_b .def      number_a+1     ; 53

```

```

; divid_u .def      number_b+1
; divid_h .def      divid_u
; divid_l .def      divid_h
; divis_h .def      divid_l
; divis_l .def      divis_h
; ris_h   .def      divis_l
; ris_l   .def      ris_h
; adc_h   .def      ris_l
; adc_l   .def      adc_h

```

```

;*****
;*                                     *
;*          SETTAGGIO INIZIALE          *
;*****

```

```

; Le porte parallele, il timer, il convertitore A/D ed il watch dog debbono
; essere INIZIALIZZATI all'inizio del programma.
; Abbiamo indicato l'operazione di settaggio iniziale con INIZIO.

```

```

;          INIZIO DEL PROGRAMMA
;          -----

```

```

.org      080h      ; E' DA UTILIZZARE NEI PROGRAMMI DI 4 Kb PER
                  ; I MICRO ST62E20,ST62T20,ST62E25,ST62T25.

```

```

inizio          ; INIZIALIZZAZIONE DELLE PERIFERICHE

```

```

ldi      wdog,0ffh      ; RICARICA IL WATCH DOG
; Questa operazione va ripetuta circa ogni 30 istruzioni per evitare che
; il microprocessore si resettì da solo.

```

```

ldi      pdir_a,00000000b ; A0,A1,A2 = ricevono pulsante premuto
ldi      popt_a,10000000b ; A3,A4,A5,A6 = fotocellule
ldi      port_a,00000000b ; A7 = interrupt del tastierino

```

```

ldi      pdir_b,00010011b ; B0 = LCD ENABLE
ldi      popt_b,00010011b ; B1 = LCD RS
ldi      port_b,00010011b ;

```

```

ldi    pdir_c,11110000b    ; C4,C5,C6,C7 = dati trasmessi a LCD
ldi    popt_c,11110000b
ldi    port_c,11110000b

ldi    ior,10h              ;Abilita tutti gli interrupt

reti                    ;RIPRISTINA I FLAG PRINCIPALI

.w_on                      ; abilita la Data Rom Window

jp     main                ;SALTA AL PROGRAMMA PRINCIPALE

;*****
;*                          SUBROUTINE DI INTERRUPT                          *
;*****

; In questo punto potremmo scrivere le subroutine di interrupt.
; Queste subroutine devono terminare con l'istruzione reti.
; La subroutine deve perciò essere scritta tra l'etichetta che la
; identifica e l'istruzione reti.

ad_int                      ;INTERRUPT DEL CONVERTITORE A/D
reti

tim_int                    ;INTERRUPT DEL TIMER (ogni centesimo di secondo)

ldi    wdog,0ffh
ldi    tcr,208
ldi    tscr,01011101b
dec    timer
reti

BC_int                    ;INTERRUPT DELLE PORTE B e C
reti

A_int                      ;INTERRUPT DELLA PORTA A

; riceve il pulsante premuto e lo memorizza in PULS
; A2 = b5 e b2
; A1 = b4 e b1
; A2 = b3 e b0

; Questa è la subroutine del RICEVITORE

ldi    wdog,0ffh          ;
ld      save_a,a           ; salva registri      | da inizio interrupt
ld      a,x                ; speciali            | a fine memorizzazione
ld      save_x,a           ;                    | dei primi tre bit
                                           | trascorrono almeno
ld      a,port_a           ; carica b5, b4, b3    | 9x4=36 cicli
rlc     a                  ;
rlc     a                  ;
rlc     a                  ; (che è lo stesso tempo
andi    a,00111000b        ; impiegato dal tx per
ld      x,a                ; inviare ultimi tre bit)

nop
nop
nop

```

```

nop
nop
nop      ; 6x2=12 cicli di delay (per precauzione)

ld      a,port_a      ; carica b2, b1, b0
andi    a,00000111b
add     a,x

ld      puls,a        ; memorizza in "puls" il numero del pulsante
                        ; premuto

ldi     wdog,0ffh
ldi     drw,pulsanti.w ; carica la tabella con le codifiche ASCII
ldi     x,pulsanti.d   ; carica in X l'indirizzo del primo byte

ld      a,x
add     a,puls
dec     a
ld      x,a            ; ottengo in X l'indirizzo della
                        ; codifica ASCII del pulsante

ld      a,(x)          ; carico su A il valore puntato da X
ld      puls,a         ; memorizzo la codifica del pulsante in PULS

ld      a,save_x       ; ripristina registri speciali
ld      x,a
ld      a,save_a

```

reti

nmi_int ; INTERRUPT NON MASCHERABILE

```

ldi     wdog,0ffh
call    incssl
call    aggcron

```

reti

```

;*****
;*                                     SUBROUTINE                                     *
;*****

```

```

; Le SUBROUTINE sono dei pezzi di programmi che verranno utilizzate
; dal programma principale (MAIN) per svolgere determinate operazioni.
; Questi "sottoprogrammi" DEBBONO sempre iniziare con un'ETICHETTA e
; terminare con l'istruzione RET.

```

; ----- SUBROUTINE N° 1 -----

; Pulisce tutta la RAM a partire da 080h fino a 0BFh

```

pulisci
clr     a
ldi     y,60 ; 60 = byte di RAM disponibili, più quattro registri
ldi     x,084h ; 084h = primo byte di RAM
clean
ldi     wdog,255
ld      (x),a
inc     x

```

```

dec    y
jrnz   clean

clr    x      ; cancellazione dei registri da 080h a 083h
clr    y
clr    v
clr    w
ret

```

; ----- SUBROUTINE N° 2 -----

```

ritardo      ;NOME DELLA SUBROUTINE (QUANDO VORREMO RICHIAMARLA
              ;NEL PROGRAMMA PRINCIPALE SCRIVEREMO "call ritardo")

```

```

        ldi    y,128

rit2      ldi    x,255
rit1      ldi    wdog,0ffH      ; ricarica il watch dog
dec       x      ; decrementa x
jrnz     rit1    ; se x non e' zero salta a rit1

dec       y      ; decrementa y
jrnz     rit2    ; se y non e' zero salta a rit2

ret       ; ritorna al programma principale.

```

```

ritardo2      ; ritardo più lungo (caricare in X il
               ; numero di volte che si vuole richiamare
               ; la subroutine "ritardo")

call         ritardo
dec          w
jrnz         ritardo2
ret

```

; ----- SUBROUTINE LCD -----

```

;+-----+
;| inizializzazione display |
;+-----+
initdsl      ;81 etichetta per inizializzare LCD
res          1,port_b      ;82 RS = 0 (istruzione)
ldi          port_c,00110000b ;83 inizializza a 8 bit
res          0,port_b      ;84 fronte salita enable LCD
set          0,port_b      ;85 fronte discesa LCD
call         delay         ;86 esegue un ritardo
call         delay         ;87 e per averlo piu' lungo
call         delay         ;88 la routine delay viene
call         delay         ;89 richiamata piu' volte
ldi          port_c,00110000b ;90 reinizializza a 8 bit
res          0,port_b      ;91 fronte salita enable LCD
set          0,port_b      ;92 fronte discesa LCD
call         delay         ;93 esegue un ritardo
ldi          port_c,00110000b ;94 reinizializza a 8 bit
res          0,port_b      ;95 fronte salita enable LCD
set          0,port_b      ;96 fronte discesa LCD
call         delay         ;97 esegue un ritardo
ldi          port_c,00100000b ;98 abilita operazioni a 4 bit
res          0,port_b      ;99 fronte salita enable LCD
set          0,port_b      ;100 fronte discesa LCD

```



```

call    delay                                ;101 esegue un ritardo
ldi     ddata,00101000b                     ;102 abilita l'LCD a 2 line
call    dsend                                ;103 invia all'LCD
ldi     ddata,00001110b                     ;104 accende display
call    dsend                                ;105 invia all'LCD
ldi     ddata,00001000b                     ;106 spegne display
call    dsend                                ;107 invia il dato all'LCD
ldi     ddata,00000001b                     ;108 clear display,DD RAM e reset AC
call    dsend                                ;109 invia all'LCD
ldi     ddata,00000110b                     ;110 DD RAM incr. / no display shift
call    dsend                                ;111 invia all'LCD
set     1,port_b                             ;112 RS = 1 (dato)
ret                                           ;113 ritorna al programma principale

;+-----+
;| scrittura su Display Alfanumerico          |
;+-----+
dwr                                           ;114 etichetta per scrittura su LCD
    ldi     wdog,0ffh                       ;115 ricarica il watch dog
    ld      a,v                             ;116 carica in a la posiz.di visual.
    ld      ddata,a                         ;117 carica in "ddata" l'accumulatore
    set     7,ddata                         ;118 segnala posiz.in DD-RAM
    res     1,port_b                        ;119 RS = 0 (istruzione)
    call    dsend                           ;120 invia all'LCD
    set     1,port_b                        ;121 RS = 1 (dato)
    call    delay                           ;122 esegui un ritardo
dwrx2    ldi     wdog,0ffh                   ;123 ricarica il watch dog
    ld      a,(x)                           ;124 copia in a carattere da scrivere
    ld      ddata,a                         ;125 copia in "ddata" l'accumulatore
    call    dsend                           ;126 invia all'LCD
dwr3     inc     x                           ;127 increm."x" (prossimo carattere)
    dec     y                               ;128 decrementa caratteri da scrivere
    jrz     dwr4                             ;129 arrivato a zero salta a "dwr4"
    jp      dwrx2                           ;130 salta a "drw2"
dwr4     ret                               ;131 ritorna al modulo chiamante

;+-----+
;| Questa routine serve per inviare i dati all'LCD 4 bit alla volta          |
;+-----+
dsend    ld      savea1,a                    ;132 salva il contenuto dell'accumul.
    ld      a,ddata                         ;233 carica in accum. "ddata"
    andi    a,11110000b                     ;234 esegue AND
    ld      port_c,a                       ;235 mette su porta c l'accumulatore
    res     0,port_b                        ;236 fronte di discesa enable
    set     0,port_b                        ;237 fronte di salita enable
    call    delay2                          ;238 esegue un ritardo
    ld      a,ddata                         ;239 carica in accum. "ddata"
    sla     a                               ;240 shift del dato di 4 posizioni
    sla     a                               ;241
    sla     a                               ;242
    sla     a                               ;243
    ld      port_c,a                       ;244 mette su porta c l'accumulatore
    res     0,port_b                        ;245 fronte di discesa enable
    set     0,port_b                        ;246 fronte di salita enable
    call    delay2                          ;247 esegue un ritardo
    ld      a,savea1                       ;248 riprist. contenuto dell'accumul.
    ret                                     ;249 ritorna

;+-----+
;| ritardo di circa 400 millisecondi          |
;+-----+
delay    ldi     del1,100                    ;250 carica in "del1" 100
dela1    ldi     wdog,0feh                   ;251 ricarica il watch dog

```

```

    dec    del1                ;252 decrementa "del1"
    jrnz   dela1              ;253 non e' arrivato a zero salta
    ret                                ;254 altrimenti ritorna

;+-----+
;| ritardo di circa 80 millisecodi |
;+-----+
delay2    ldi    del2,05                ;255 carica in "del2" 5
dela2     ldi    wdog,0feh              ;256 ricarica il watch dog
         call    delay                ;257 esegue "delay"
         dec     del2                ;258 decrementa "del2"
         jrnz    dela2              ;259 non e' arrivato a zero salta
         ret                                ;260 altrimenti ritorna

;+-----+
;| visualizza la scritta iniziale di presentazione |
;+-----+
disp00    res     1,port_b              ;261 RS = 0 (istruzione)
         ldi     ddata,00001100b        ;262 disp ON, curs OFF, blink OFF
         call    dsend                ;263 invia all' LCD
         call    delay2              ;264 esegue un ritardo
         ldi     ddata,00000010b        ;265 return HOME disp curs DD RAM
         call    dsend                ;266 invia all' LCD
         call    delay2              ;267 esegue un ritardo
         ldi     ddata,00000110b        ;268 DD RAM incr. no disp shift
         call    dsend                ;269 invia al LCD
         set     1,port_b              ;270 rs = 1 (dato)
         call    delay                ;271 esegue un ritardo
         ldi     drw,msg01.w           ;272 carica il Data Reg.Window
         ldi     x,msg01.d             ;273 carica la stringa di presentaz.
         ldi     y,16                  ;274 tot. caratteri da visualizzare
         ldi     v,0                   ;275 posizione di partenza
         call    dwr                  ;276 esegue la visualizzazione
         ldi     x,msg02.d             ;277 carica la stringa di presentaz.
         ldi     y,16                  ;278 tot. caratteri da visualizzare
         ldi     v,64                  ;279 posizione di partenza
         call    dwr                  ;280 esegue la visualizzazione
         ret                          ;290 ritorna al modulo chiamante

;+-----+
;| carica una scritta nella prima o nella seconda riga |
;+-----+

sopra     ldi     wdog,0ffh
         ldi     y,16
         ldi     v,0
         call    dwr
         ret

sotto     ldi     wdog,0ffh
         ldi     y,16
         ldi     v,64
         call    dwr
         ret

cls        ldi     wdog,0ffh
         ldi     drw,msg05.w           ; cancella lo schermo
         ldi     x,msg07.d
         call    sopra
         ldi     x,msg08.d
         call    sotto
         ret

```

```

; *****

; --- Subroutine per attendere pressione start (PULS=229)
waitst ldi    wdog,0ffh

        call   cls
        ldi    drw,msg33.w      ; VISUALIZZO IL CRONOMETRO
        ldi    x,msg33.d
        call   sopra
        ldi    x,msg34.d
        call   sotto

        ldi    ior,10h

;        ldi    ior,00h
;        call   cls
;        ldi    drw,msg49.w      ; PREMI START...
;        ldi    x,msg51.d
;        call   sopra
;        ldi    ior,10h

tt1     ldi    wdog,0ffh
        ld     a,puls
        cpi    a,229
        jrnz   tt1
        ret

; --- Subroutine per attendere pressione stop (PULS=230)
waitsto ldi    wdog,0ffh

        ld     a,puls
        cpi    a,230
        jr     fine1

        ld     a,timer
        jrnz   waitsto

        ldi    timer,99
        call   incccl
        call   aggcron
        jp     waitsto

fine1    ret

; --- Subroutine per attendere oscuramento fotocellula 1 (A4=1 A3=0) START
waitfo1 ldi    wdog,0ffh

        call   cls
        ldi    drw,msg33.w      ; VISUALIZZO IL CRONOMETRO
        ldi    x,msg33.d
        call   sopra
        ldi    x,msg34.d
        call   sotto

;        ldi    ior,00h
;        call   cls

```

```

;      ldi      drw,msg49.w      ; ATTENDO FOTOCELLULA
;      ldi      x,msg52.d
;      call     sopra
;      ldi      ior,10h

```

```

tt2    ldi      wdog,0ffh
        ld       a,port_a
        andi     a,00011000b
        cpi      a,00010000b
        jrnz     tt2
        ret

```

; --- Subroutine per attendere oscuramento fotocellula 1 (A4=1 A3=0) STOP

waitfob1

```

tt2b   ldi      wdog,0ffh

        ld       a,port_a
        andi     a,00011000b
        cpi      a,00010000b
        jrz      fine2

        ld       a,timer
        jrnz     tt2b

        ldi      timer,100
        call     incccl
        call     aggcron
        jp       tt2b

```

fine2 ret

; --- Subroutine per attendere oscuramento fotocellula 2 (A6=1 A5=0) START

```

waitfo2 ldi      wdog,0ffh

        call     cls
        ldi      drw,msg33.w      ; VISUALIZZO IL CRONOMETRO
        ldi      x,msg33.d
        call     sopra
        ldi      x,msg34.d
        call     sotto

```

```

;      ldi      ior,00h
;      call     cls
;      ldi      drw,msg49.w      ; ATTENDO FOTOCELLULA
;      ldi      x,msg52.d
;      call     sopra
;      ldi      ior,10h

```

```

tt3    ldi      wdog,0ffh
        ld       a,port_a
        andi     a,01100000b
        cpi      a,01000000b
        jrnz     tt3
        ret

```

; --- Subroutine per attendere oscuramento fotocellula 2 (A6=1 A5=0) STOP

waitfob2

```
tt3b    ldi    wdog,0ffh
        call   aggcron
        ld     a,port_a
        andi   a,01100000b
        cpi    a,01000000b
        jrz    fine3

        ld     a,timer
        jrnz   tt3b

        ldi    timer,99
        call   incccl
        call   aggcron
        jp     tt3b
```

fine3 ret

; --- Conto gli interrupt del timer

```
incccl   ;ldi    wdog,0ffh        ; incremento ccl
        ;                          ; (unità dei centesimi)
        ;inc     ccl
        ;ld      a,ccl
        ;cpi     a,10
        ;jrz     inccch
        ;jp      trec
```

```
inccch   ;ldi    wdog,0ffh        ; incremento cch
        ;                          ; (decine dei centesimi)
        ;inc     cch
        ;ld      a,cch
        ;cpi     a,10
        ;jrz     incssl
        ;jp      trec
```

```
incssl   ldi     wdog,0ffh        ; incremento ssl
        ;                          ; (unità dei secondi)
        inc     ssl
        ld      a,ssl
        cpi     a,10
        jrz     incssh
        jp      trec
```

```
incssh   ldi     wdog,0ffh        ; incremento ssh
        ;                          ; (decine dei secondi)
        clr     ssl
        inc     ssh
        ld      a,ssh
        cpi     a,6
        jrz     incmml
        jp      trec
```

```
incmml   ldi     wdog,0ffh        ; incremento mml
```

```

        clr    ssh            ; (unità dei minuti)
        inc    mml
        ld     a,mml
        cpi    a,10
        jrz    incmmh
        jp     trec

incmmh   ldi     wdog,0ffh    ; incremento mmh
        clr    mml          ; (decine dei minuti)
        inc    mmh
        ld     a,mmh
        cpi    a,6
        jrz    inchhl
        jp     trec

inchhl   ldi     wdog,0ffh    ; incremento hhl
        clr    mmh          ; (unità delle ore)
        inc    hhl
        ld     a,hhl
        cpi    a,10
        jrz    inchhh
        jp     trec

inchhh   ldi     wdog,0ffh    ; incremento hhh
        clr    hhl          ; (decine delle ore)
        inc    hhh
        ld     a,hhh
        cpi    a,10
        jrz    incclr
        jp     trec

incclr   clr     hhh

trec     inc     timel        ; incrementa i tre byte
        jrz     itimem        ; che contengono il numero dei secondi
        jp     vaivia         ; (da usare per calcolo della velocità)
itimem   inc     timem
        jrz     itimeh
        jp     vaivia
itimeh   inc     timeh

vaivia   ret

```

; --- Visualizzo il trascorrere del tempo sul cronometro

```

aggcron
agg1     ldi     wdog,0ffh    ; visualizzo ssl
        ld      a,ssl
        addi    a,48
        ld      work1,a
        ldi     x,work1
        ldi     y,1
        ldi     v,73
        call    dwr

agg2     ldi     wdog,0ffh    ; visualizzo ssh
        ld      a,ssh
        addi    a,48
        ld      work1,a
        ldi     x,work1
        ldi     y,1
        ldi     v,72
        call    dwr

```

```

agg3    ldi    wdog,0ffh    ; visualizzo mml
        ld     a,mml
        addi   a,48
        ld     work1,a
        ldi    x,work1
        ldi    y,1
        ldi    v,70
        call   dwr

agg4    ldi    wdog,0ffh    ; visualizzo mmh
        ld     a,mmh
        addi   a,48
        ld     work1,a
        ldi    x,work1
        ldi    y,1
        ldi    v,69
        call   dwr

agg5    ldi    wdog,0ffh    ; visualizzo hhl
        ld     a,hhl
        addi   a,48
        ld     work1,a
        ldi    x,work1
        ldi    y,1
        ldi    v,67
        call   dwr

agg6    ldi    wdog,0ffh    ; visualizzo hhh
        ld     a,hhh
        addi   a,48
        ld     work1,a
        ldi    x,work1
        ldi    y,1
        ldi    v,66
        call   dwr

        ret

; ---- Subroutine per inserire cinque caratteri numerici (distanza)

scrivi5 ldi    wdog,0ffh
        ldi    ch1,32    ; inserisco spazi
        ldi    ch2,32
        ldi    ch3,32
        ldi    ch4,32
        ldi    ch5,32
        ldi    nch,5      ; numero di caratteri numerici

waitch  ldi    wdog,0ffh

        clr    puls
        ldi    w,2
        call   ritardo2

        ld     a,puls
        cpi    a,234      ;OK
        jrnz   ckann
        jp     end1
ckann   cpi    a,235      ;ANNULLA
        jrnz   cknum
        jp     scrivi5

```

```

cknum    cpi    a,48      ; un carattere numerico è >=48 e <58 in ASCII
         jrnc   cknum2
         jp     waitch
cknum2    cpi    a,58
         jrc    memch
         jp     waitch

memch     ldi    wdog,0ffh ; dopo i vari controlli, memorizza il carattere
         ld     v,a        ; metto il pulsante in v
         ld     a,nch      ; carico in a la posizione del carattere

         cpi    a,5
         jrnz   memch4
         ld     a,v
         ld     ch1,a
         jp     visual

memch4    cpi    a,4
         jrnz   memch3
         ld     a,v
         ld     ch2,a
         jp     visual

memch3    cpi    a,3
         jrnz   memch2
         ld     a,v
         ld     ch3,a
         jp     visual

memch2    cpi    a,2
         jrnz   memch1
         ld     a,v
         ld     ch4,a
         jp     visual

memch1    ldi    wdog,0ffh
         ld     a,v
         ld     ch5,a
         jp     visual

visual    ldi    x,ch1     ; visualizza i caratteri
         ldi    y,5
         ldi    v,69
         call   dwr

         dec    nch
         jrz    end1
         jp     waitch

end1      ld     a,ch5
         cpi    a,32
         jrnz   end2
         jp     scrivi5

end2      ldi    wdog,0ffh
         ld     a,puls
         cpi    a,234      ;OK
         jrnz   ckann2
         jp     end3

ckann2    cpi    a,235     ;ANNULLA

```



```

        jrz    ckfin
        jp     end2
ckfin   jp     scrivi5

```

```

end3    ret

```

```

; --- Moltiplicazione

```

```

mul     ldi     wdog,0ffh      ; res_msb = byte più sign. del risultato
        clr     res_msb      ; res_lsb = byte meno sign. del risultato
        clr     res_lsb
        ld      a,number_b    ; number_a = primo fattore
        jrnz    mul1         ; number_b = secondo fattore

```

```

end_mul    ret

```

```

mul1     ldi     wdog,0ffh
        ld      a,number_a
        jrz     end_mul
        ld      a,number_b
        add     a,res_lsb
        ld      res_lsb,a
        jrnz    mul2
        inc     res_msb

```

```

mul2     ldi     wdog,0ffh
        dec     number_a
        jp      mul1

```

```

; *** MACRO PER TASTI DI SCELTA RAPIDA

```

```

.macro   tastir
        ldi     wdog,0ffh      ; controlla la pressione di un tasto di
        ld      a,puls         ; scelta rapida
        cpi     a,224
        jrnz    $+3
        jp      cronomet
        cpi     a,49
        jrnz    $+3
        jp      cronomet
        ldi     wdog,0ffh
        cpi     a,225
        jrnz    $+3
        jp      elencnum
        cpi     a,50
        jrnz    $+3
        jp      elencnum
        ldi     wdog,0ffh
        cpi     a,226
        jrnz    $+3
        jp      riceraid
        cpi     a,51
        jrnz    $+3
        jp      riceraid
        ldi     wdog,0ffh
        cpi     a,227
        jrnz    $+3

```

```

        jp      testfoto
        cpi     a,52
        jrnz    $+3
        jp      testfoto
        cpi     a,228
        jrnz    $+3
        jp      testalto
        cpi     a,53
        jrnz    $+3
        jp      testalto
        cpi     a,233
        jrnz    $+3
        jp      infoauto
.endm

```

```

;*****
;*                                     *
;*          PROGRAMMA PRINCIPALE          *
;******

```

```

; Il programma principale inizierà con l'etichetta main

```

```

;-----
; | ISTRUZIONI PER L'UTILIZZO DEL DISPLAY |
; | X = indirizzo del primo byte da scrivere sul display |
; | Y = numero di byte (cioè di caratteri) da caricare |
; | V = posizione di partenza ("0" per I riga, "64" per II riga) |
; | "call dwr" per inviare al display |
;-----
;
; ESEMPIO:
;
; ldi      a,44                ;283 carica il valore ASCII di ","
; ld       (x),a              ;284 carica in tabella l'accum.
; ldi      sette,7            ;285 carica il val. 7 (| > CG.RAM)
; ldi      x,sette            ;286 carica indir. di "sette" in "x"
; ldi      y,1                ;287 nr. caratteri da visualizz.
; ldi      v,64               ;288 posiz. di visualizz. (II riga)
; call     dwr                ;289 esegue la visualizzazione

```

```

main                                     ;IDENTIFICA L'INIZIO DEL PROGRAMMA PRINCIPALE

```

```

        ldi     wdog,0ffh          ;RICARICA IL WATCH DOG
        call    pulisci             ;Pulisce tutta la RAM
                                       ;(poiché contiene informazioni casuali)

```

```

; ***** INIZIO MESSAGGI ALL'ACCENSIONE *****

```

```

        ldi     ior,00h
        call    delay              ; ritardo iniziale
        call    initdsl            ; inizializza l'LCD
        call    delay

        ldi     wdog,0ffh          ; ricarica il watchdog
        call    disp00             ; visualizza msg 1 e 2

        ldi     w,6                ; imposta ritardo con w=6 (vedi sub)

```

```

call    ritardo2

call    cls                      ; cancella lo schermo
call    ritardo

ldi     drw,msg01.w              ; ricarica tabella
ldi     x,msg03.d                ; visualizza messaggio 3 e 4
call    sopra
ldi     x,msg04.d
call    sotto

ldi     w,4
call    ritardo2

call    cls                      ; cancella lo schermo

ldi     drw,msg05.w              ; visualizza messaggio 5 e 6
ldi     x,msg05.d
call    sopra
ldi     x,msg06.d
call    sotto

ldi     w,3
call    ritardo2

call    cls                      ; cancella lo schermo
call    ritardo

;chr    ; permette di visualizzare l'ultimo pulsante premuto
;
;      ldi     wdog,0ffh
;      ldi     x,puls            ; carico su X l'indirizzo del byte PULS
;                                  ; che contiene la codifica ASCII dell'ultimo
;                                  ; pulsante premuto
;      ldi     y,1
;      ldi     v,75
;      call    dwr
;      jp      chr

; ***** FINE MESSAGGI ALL'ACCENSIONE *****

; ***** INIZIO ELENCO FUNZIONI *****

; Freccia in alto: B --> 66
; Freccia in basso: 0 --> 48

funz1   ldi     ior,00h          ; disabilita interrupt
        ldi     wdog,0ffh
        ldi     drw,msg09.w      ; ELENCO FUNZIONI
        ldi     x,msg09.d        ; (USA FRECCE)
        call    sopra
        ldi     x,msg10.d
        call    sotto
        ldi     ior,10h         ; abilita interrupt

fb1     clr     puls             ; resetta il registro del pulsante
        ldi     wdog,0ffh
        tastir                ; controlla pressione tasto di scelta rapida
        ldi     wdog,0ffh       ; attende freccia in basso
        ld      a,puls

```

```

        cpi      a,48
        jrz      funz2
        jp       fb1

funz2   ldi      ior,00h
        ldi      wdog,0ffh
        ldi      drw,msg09.w      ; 1-CRONOMETRO
        ldi      x,msg11.d        ; 2-ELENCO NUMERIC
        call     sopra
        ldi      x,msg12.d
        call     sotto
        ldi      ior,10h

fa2     clr      puls              ; resetta il registro del pulsante
        ldi      wdog,0ffh
        tastir              ; controlla pressione tasto di scelta rapida
        ldi      wdog,0ffh        ; attende freccia in alto
        ld       a,puls
        cpi      a,66
        jrnz     fb2
        jp       funz1

fb2     ldi      wdog,0ffh        ; attende freccia in basso
        ld       a,puls
        cpi      a,48
        jrz      funz3
        jp       fa2

funz3   ldi      ior,00h
        ldi      wdog,0ffh
        ldi      drw,msg13.w      ; 3-RICERCA ID
        ldi      x,msg13.d        ; 4-TEST FOTOCELL.
        call     sopra
        ldi      x,msg14.d
        call     sotto
        ldi      ior,10h

fa3     clr      puls              ; resetta il registro del pulsante
        ldi      wdog,0ffh
        tastir              ; controlla pressione tasto di scelta rapida
        ldi      wdog,0ffh        ; attende freccia in alto
        ld       a,puls
        cpi      a,66
        jrnz     fb3
        jp       funz2

fb3     ldi      wdog,0ffh        ; attende freccia in basso
        ld       a,puls
        cpi      a,48
        jrz      funz4
        jp       fa3

funz4   ldi      ior,00h
        ldi      wdog,0ffh
        ldi      drw,msg13.w      ; 5-TEST ALTOPARL.
        ldi      x,msg15.d        ; 0-INFO AUTORE

```

```

        call    sopra
        ldi     drw,msg17.w
        ldi     x,msg20.d
        call    sotto
        ldi     ior,10h

fa4      clr     puls           ; resetta il registro del pulsante
        ldi     wdog,0ffh
        tastir           ; controlla pressione tasto di scelta rapida

        ldi     wdog,0ffh     ; attende freccia in alto
        ld      a,puls
        cpi     a,66
        jrnz    fa4b
        jp      funz3
fa4b     jp      fa4

; ***** FINE ELENCO FUNZIONI *****

```

```

elencnum    ldi     wdog,0ffh     ; funzione elenco numerico
riceraid    ldi     wdog,0ffh     ; funzione ricerca id
testfoto    ldi     wdog,0ffh     ; funzione test fotocellule
testalto    ldi     wdog,0ffh     ; funzione test segnale sonoro (altop.)

```

```

; *** FUNZIONE CRONOMETRO

```

```

; --- SELEZIONE START

```

```

cronomet    clr     stst
            ldi     ior,00h
            ldi     wdog,0ffh     ; funzione cronometro
            ldi     drw,msg21.w   ; START MANUALE 0
            ldi     x,msg21.d     ; CON FOTOCELLULA?
            call    sopra
            ldi     x,msg22.d
            call    sotto
            ldi     ior,10h

ckcr        clr     puls           ; l'utente sceglie start manuale
            ldi     wdog,0ffh     ; o con fotocellula
            ld      a,puls
            cpi     a,229
            jrnz    ckcr2
            jp      startman      ; START MANUALE
ckcr2       cpi     a,231
            jrnz    ckcr3
            jp      startfo1      ; START FOTOCELLULA 1
ckcr3       cpi     a,232
            jr      ckcr4
            jp      ckcr
ckcr4       jp      startfo2      ; START FOTOCELLULA 2

```

```

startman      ldi      ior,00h
               ldi      wdog,0ffh
               call     cls
               ldi      drw,msg25.w      ; START MANUALE
               ldi      x,msg27.d
               call     sopra
               res       7,stst
               ldi      ior,10h

               ldi      w,3
               call     ritardo2
               jp        stop

startfo1      ldi      ior,00h
               ldi      wdog,0ffh
               call     cls
               ldi      drw,msg29.w      ; START CON FOTOC1
               ldi      x,msg29.d
               call     sopra
               set       7,stst
               res       6,stst

               ldi      drw,msg21.w      ; TEST FOTOC. 1...
               ldi      x,msg23.d
               call     sotto
               ldi      w,3
               call     ritardo2

               ldi      wdog,0ffh
               ld        a,port_a        ; A6 A5
               andi      a,01100000b    ; 0 0   fotocell. NON RILEVATA
               cpi       a,01000000b    ; 0 1   fotocell. non oscurata
               jrz       oscur1         ; 1 0   fotocell. oscurata
               cpi       a,00100000b    ; 1 1   fotocell. NON RILEVATA
               jrz       noosc1
               jp        spent1

oscur1        jp        oscura1        ; fotocellula 1 oscurata
noosc1        jp        noosc1         ; fotocellula 1 non oscurata
spent1        ldi      wdog,0ffh        ; fotocellula 1 spenta
               ldi      ior,00h
               call     cls
               ldi      drw,msg25.w      ; FOTOC. SPENTA?!
               ldi      x,msg26.d
               call     sotto
               ldi      w,4
               call     ritardo2
               call     cls
               jp        funz1          ; ritorna al menù iniziale

oscura1       ldi      wdog,0ffh
noosc1        ldi      ior,00h
               call     cls
               ldi      drw,msg25.w      ; FOTOC. (DI START) RILEVATA!
               ldi      x,msg25.d
               call     sotto
               ldi      w,3
               call     ritardo2
               jp        stop

```

```

startfo2      ldi      wdog,0ffh
               ldi      ior,00h
               call     cls
               ldi      drw,msg45.w      ; START CON FOTOC2
               ldi      x,msg45.d
               call     sopra
               set      7,stst
               set      6,stst
               ldi      w,3
               call     ritardo2

               ldi      ior,00h
               ldi      drw,msg21.w      ; TEST FOTOC. 2...
               ldi      x,msg24.d
               call     sotto
               ldi      w,3
               call     ritardo2

               ldi      wdog,0ffh
               ld       a,port_a          ; A4 A3
               andi     a,00011000b      ; 0 0   fotocell. NON RILEVATA
               cpi      a,00010000b      ; 0 1   fotocell. non oscurata
               jrz      oscur2            ; 1 0   fotocell. oscurata
               cpi      a,00001000b      ; 1 1   fotocell. NON RILEVATA
               jrz      noosc2
               jp       spent1

oscur2        jp       oscura1            ; fotocellula 2 oscurata
noosc2        jp       nooscu1           ; fotocellula 2 non oscurata

; --- SELEZIONE STOP

stop          ldi      ior,00h
               ldi      wdog,0ffh
               call     cls
               ldi      drw,msg45.w      ; STOP MANUALE 0
               ldi      x,msg47.d        ; CON FOTOCELLULA?
               call     sopra
               ldi      x,msg48.d
               call     sotto
               ldi      ior,10h

sckcr         clr      puls              ; l'utente sceglie stop manuale
               ldi      wdog,0ffh        ; o con fotocellula
               ld       a,puls
               cpi      a,230
               jrnz     sckcr2
               jp       stopman          ; STOP MANUALE
sckcr2        cpi      a,231
               jrnz     sckcr3
               jp       stopfo1          ; STOP FOTOCELLULA 1
sckcr3        cpi      a,232
               jrz      sckcr4
               jp       sckcr
sckcr4        jp       stopfo2          ; STOP FOTOCELLULA 2

```

```

stopman      ldi      ior,00h
              ldi      wdog,0ffh
              call     cls
              ldi      drw,msg25.w      ; STOP MANUALE
              ldi      x,msg28.d
              call     sopra
              res       5,stst
              ldi      w,3
              call     ritardo2
              jp        distanza

stopfo1      ldi      ior,00h
              ldi      wdog,0ffh
              call     cls
              ldi      drw,msg45.w      ; STOP CON FOTOC1
              ldi      x,msg46.d
              call     sopra
              set       5,stst
              res       4,stst

              ldi      drw,msg21.w      ; TEST FOTOC. 1...
              ldi      x,msg23.d
              call     sotto
              ldi      w,3
              call     ritardo2

              ldi      wdog,0ffh
              ld        a,port_a        ; A6 A5
              andi      a,01100000b    ; 0 0   fotocell. NON RILEVATA
              cpi       a,01000000b    ; 0 1   fotocell. non oscurata
              jrz       oscur3         ; 1 0   fotocell. oscurata
              cpi       a,00100000b    ; 1 1   fotocell. NON RILEVATA
              jrz       noosc3
              jp        spent3

oscur3       jp        oscura3         ; fotocellula 1 oscurata
noosc3       jp        noosc3          ; fotocellula 1 non oscurata
spent3       ldi      wdog,0ffh        ; fotocellula 1 spenta
              call     cls
              ldi      drw,msg25.w      ; FOTOC. SPENTA?!
              ldi      x,msg26.d
              call     sotto
              ldi      w,4
              call     ritardo2
              call     cls
              jp        funz1          ; ritorna al menù iniziale

oscura3      noosc3      ldi      wdog,0ffh
              call     cls
              ldi      drw,msg25.w      ; FOTOC. (DI STOP) RILEVATA!
              ldi      x,msg25.d
              call     sotto
              ldi      w,3
              call     ritardo2
              jp        distanza

stopfo2      ldi      wdog,0ffh
              call     cls
              ldi      drw,msg29.w      ; STOP CON FOTOC2

```



```

ldi    x,msg30.d
call   sopra
set     5,stst
set     4,stst
ldi     w,3
call    ritardo2

ldi     drw,msg21.w      ; TEST FOTOC. 2...
ldi     x,msg24.d
call    sotto
ldi     w,3
call    ritardo2

ldi     wdog,0ffh
ld      a,port_a        ; A4 A3
andi    a,00011000b     ; 0 0   fotocell. NON RILEVATA
cpi     a,00010000b     ; 0 1   fotocell. non oscurata
jrz     oscur4           ; 1 0   fotocell. oscurata
cpi     a,00001000b     ; 1 1   fotocell. NON RILEVATA
jrz     noosc4
jp      spent3

oscur4   jp      oscura3      ; fotocellula 2 oscurata
noosc4   jp      nooscu3     ; fotocellula 2 non oscurata

; --- INSERISCI DISTANZA

distanza  ldi     wdog,0ffh
           call    cls
           ldi     drw,msg29.w      ; DISTANZA IN MT.:
           ldi     x,msg31.d
           call    sopra

           ldi     ior,10h
           call    scrivi5          ; sub per inserire cinque caratteri
           ldi     ior,00h

           ldi     w,2              ; !!! Inserire qui la possibilità
           call    ritardo2        ; !!! di scrivere e mem. distanza

; --- PREMI OK PER INIZIARE

oktostar  ldi     ior,00h
           ldi     wdog,0ffh
           call    cls
           ldi     drw,msg29.w      ; OK PER INIZIARE
           ldi     x,msg32.d
           call    sopra
           ldi     drw,msg49.w      ; ANNUL PER USCIRE
           ldi     x,msg50.d
           call    sotto
           ldi     ior,10h

waitok    clr     puls
           ldi     wdog,0ffh
           ld      a,puls
           cpi     a,234

```

```

        jrz      stro2
        cpi      a,235
        jrz      goout
        jp       waitok
stro2    jp       startcro

goout    ldi      wdog,0ffh
        call     cls
        ldi      drw,msg49.w      ; ANNULLA...
        ldi      x,msg49.d
        call     sopra
        ldi      w,3
        call     ritardo2
        jp       funz1

; --- START CRONOMETRO (INIZIA A CONTARE IL TEMPO)

startcro    ldi      wdog,0ffh
            ldi      ior,10h

            ; Il registro STST definisce lo start e lo stop
            ; b7=0 start manuale
            ; b7=1 start con fotocellula
            ; b6=0 start con fotocellula 1
            ; b6=1 start con fotocellula 2
            ; b5=0 stop manuale
            ; b5=1 stop con fotocellula
            ; b4=0 stop con fotocellula 1
            ; b4=1 stop con fotocellula 2

            ld      a,stst
            sla     a
            jrnc    staman2
            sla     a
            jrnc    stafx1
            jp      stafx2

; start manuale (attendi pressione F6, cioè PULS=229)

staman2    ldi      wdog,0ffh
            call     waitst
            jp       parti

; start con fotocellula 1 (attende che fotocellula 1 sia oscurata
;                           cioè che A4=1 A3=0)

stafx1     ldi      wdog,0ffh
            call     waitfo1
            jp       parti

; start con fotocellula 2 (attende che fotocellula 2 sia oscurata
;                           cioè che A6=1 A5=0)

stafx2     ldi      wdog,0ffh
            call     waitfo2
            jp       parti

```

```

; stop manuale (attendo pressione F7, cioè PULS=230)

stxpman      ldi      wdog,0ffh
              call    waitsto
              jp      fermo

; stop con fotocellula 1 (attendo che fotocellula 1 sia oscurata
;                          cioè che A4=1 A3=0)

stpfo1       ldi      wdog,0ffh
              call    waitfob1
              jp      fermo

; stop con fotocellula 2 (attendo che fotocellula 2 sia oscurata
;                          cioè che A6=1 A5=0)

stpfo2       ldi      wdog,0ffh
              call    waitfob2
              jp      fermo

parti        ; parte il cronometro!!!

              ldi      wdog,0ffh
              ldi      timer,99

              clr      timeh
              clr      timem
              clr      timel

              clr      ccl
              clr      cch
              clr      ssl
              clr      ssh
              clr      mml
              clr      mmh
              clr      hhl
              clr      hhh

              ldi      tcr,208
              ldi      tscr,01011101b

              jrr      5,stst,stxpman
              jrr      4,stst,stpfo1
              jp      stpfo2

fermo        ; ferma il cronometro!!!

              ldi      wdog,0ffh

              ldi      tscr,0

              call     cls
              ldi      drw,msg33.w      ; time hh:mm:ss:cc
              ldi      x,msg35.d
              call     sopra

```

	ldi	a,100	
	sub	a,timer	
addcch	ldi	wdog,0ffh	
	cpi	a,10	; resetta il carry se a>=10
	jrc	minore	
	inc	cch	; imposta le decine dei centesimi di sec
	subi	a,10	
	jp	addcch	
minore	ld	ccl,a	; imposta le unità dei centesimi di sec

```
ldi    wdog,0ffh    ; visualizzo ccl
ld      a,ccl
addi    a,48
ld      work1,a
ldi     x,work1
ldi     y,1
ldi     v,15
call    dwr
```

```
ldi    wdog,0ffh    ; visualizzo cch
ld      a,cch
addi    a,48
ld      work1,a
ldi     x,work1
ldi     y,1
ldi     v,14
call    dwr
```

```
ldi    wdog,0ffh    ; visualizzo ssl
ld      a,ssl
addi    a,48
ld      work1,a
ldi     x,work1
ldi     y,1
ldi     v,12
call    dwr
```

```
ldi    wdog,0ffh    ; visualizzo ssh
ld      a,ssh
addi    a,48
ld      work1,a
ldi     x,work1
ldi     y,1
ldi     v,11
call    dwr
```

```
ldi    wdog,0ffh    ; visualizzo mml
ld      a,mml
addi    a,48
ld      work1,a
ldi     x,work1
ldi     y,1
ldi     v,9
call    dwr
```

```
ldi    wdog,0ffh    ; visualizzo mmh
ld      a,mmh
addi    a,48
ld      work1,a
ldi     x,work1
```

```

        ldi    y,1
        ldi    v,8
        call   dwr

        ldi    wdog,0ffh    ; visualizzo hhl
        ld     a,hhl
        addi   a,48
        ld     work1,a
        ldi    x,work1
        ldi    y,1
        ldi    v,6
        call   dwr

        ldi    wdog,0ffh    ; visualizzo hhh
        ld     a,hhh
        addi   a,48
        ld     work1,a
        ldi    x,work1
        ldi    y,1
        ldi    v,5
        call   dwr

finale

        ldi    drw,msg33.w    ; d: xxxxx metri
        ldi    x,msg36.d
        call   sotto

        ldi    x,ch1          ; visualizza distanza
        ldi    y,5
        ldi    v,69
        call   dwr

        ldi    w,3
        call   ritardo2

;
;
;        ldi    drw,msg05.w    ; cancella seconda riga
        ldi    x,msg07.d
        call   sotto

        ldi    drw,msg37.w    ; v: xxxxx m/s
        ldi    x,msg37.d
        call   sotto

        ldi    w,3
        call   ritardo2
        jp     finale

; *** INFO AUTORE

infoauto    ldi    ior,00h
            ldi    wdog,0ffh    ; funzione informazioni sull'autore
            ldi    drw,msg41.w
            ldi    x,msg43.d
            call   sopra
            ldi    x,msg44.d
            call   sotto
            ldi    ior,10h

```

```

exi2      clr      puls
          ldi      wdog,0ffh
          ld       a,puls
          cpi      a,234
          jrnz     au1
          jp       funz1
au1        cpi      a,235
          jrnz     au2
          jp       funz1
au2        jp       exi2

```

```

;=====
;=  DEFINIZIONI DI TABELLE IN PROGRAM SPACE  =====
;=====

```

```

; Esempi per inserire uno o più byte:
;      .ascii  " VOLT "
;      .byte   01111110b
;      .byte   32,32,32
;      .byte   01111111b

```

```

.ifc ne ($%64)
    .block 64-$%64
.endc

```

```

pulsanti ; Tabella per la conversione in codifica ASCII
          ; del numero associato ad ogni pulsante

```

```

;      CODIFICA ASCII          PULSANTE PREMUTO

      .ascii "1234"           ; 1  2  3  4
      .byte  224               ; 5
      .ascii "5678"           ; 6  7  8  9
      .byte  225               ; 10
      .ascii "B090"           ; 11 12 13 14
      .byte  226               ; 15
      .ascii "9"               ; 16
      .byte  226               ; 17
      .ascii "AB"              ; 18 19
      .byte  227               ; 20
      .ascii "D"               ; 21
      .byte  228               ; 22
      .ascii "CD"              ; 23 24
      .byte  228               ; 25
      .ascii "EFGH"           ; 26 27 28 29
      .byte  229               ; 30
      .ascii "ILMN"           ; 31 32 33 34
      .byte  230               ; 35
      .ascii "OPQR"           ; 36 37 38 39
      .byte  231               ; 40
      .ascii "STUV"           ; 41 42 43 44
      .byte  232               ; 45
      .ascii "Z"               ; 46
      .byte  234,235,236,233 ; 47 48 49 50

```

```

; ---- TAB n° 1

```

```

.ifc ne ($%64)
    .block 64-$%64
.endc

msg01 .ascii "CRONOS V.0.1"
msg02 .ascii "IPSIA MASSA M.MA"
msg03 .ascii "CRONOMETRO"
msg04 .ascii "AVANZATO E"

; ---- TAB n° 2

.ifc ne ($%64)
    .block 64-$%64
.endc

msg05 .ascii "AUTOMATICO"
msg06 .ascii "PER USO SPORTIVO"
msg07 .ascii " "
msg08 .ascii " "

; ---- TAB n° 3

.ifc ne ($%64)
    .block 64-$%64
.endc

msg09 .ascii "ELENCO FUNZIONI:"
msg10 .ascii " (USA FRECCHE) "
msg11 .ascii "1-CRONOMETRO"
msg12 .ascii "2-ELENCO NUMERIC"

; ---- TAB n° 4

.ifc ne ($%64)
    .block 64-$%64
.endc

msg13 .ascii "3-RICERCA ID"
msg14 .ascii "4-TEST FOTOCELL."
msg15 .ascii "5-TEST ALTOPARL."
msg16 .ascii "6-SEL START MAN."

; ---- TAB n° 5

.ifc ne ($%64)
    .block 64-$%64
.endc

msg17 .ascii "7-SEL STOP MAN."
msg18 .ascii "8-SEL FOTOCELL 1"
msg19 .ascii "9-SEL FOTOCELL 2"
msg20 .ascii "0-INFO AUTORE"

; ---- TAB n° 6

.ifc ne ($%64)
    .block 64-$%64
.endc

```

; per inserire una tabella in ROM

```

msg21      .ascii  "START MANUALE 0 "
msg22      .ascii  "CON FOTOCELLULA?"
msg23      .ascii  "TEST FOTOC. 1..."
msg24      .ascii  "TEST FOTOC. 2..."

```

```

; ---- TAB n° 7

```

```

.ifc ne ($%64)
    .block 64-$%64
.endc

```

```

msg25      .ascii  "FOTOC. RILEVATA!"
msg26      .ascii  "FOTOC. SPENTA?! "
msg27      .ascii  "START MANUALE  "
msg28      .ascii  "STOP MANUALE   "

```

```

; ---- TAB n° 8

```

```

.ifc ne ($%64)
    .block 64-$%64
.endc

```

```

msg29      .ascii  "START CON FOTOC1"
msg30      .ascii  "STOP  CON FOTOC2"
msg31      .ascii  "DISTANZA IN MT.:"
msg32      .ascii  "OK PER INIZIARE "

```

```

; ---- TAB n° 9

```

```

.ifc ne ($%64)
    .block 64-$%64
.endc

```

```

msg33      .ascii  "  cronometro:  "
msg34      .ascii  "  hh:mm:ss      "
msg35      .ascii  "time    :  :  :  "
msg36      .ascii  "d:          metri"

```

```

; ---- TAB n° 10

```

```

.ifc ne ($%64)
    .block 64-$%64
.endc

```

```

msg37      .ascii  "v:          m/s      "
msg38      .ascii  "MEMORIZZO TEMPO?"
msg39      .ascii  "Inserisci ID:xxx"
msg40      .ascii  "Sovrascrivo xxx?"

```

```

; ---- TAB n° 11

```

```

.ifc ne ($%64)
    .block 64-$%64
.endc

```

```

msg41      .ascii  "Inserisci nome: "
msg42      .ascii  "xxx: _____"
msg43      .ascii  "FrancescoGalgani"
msg44      .ascii  " www.galgani.it "

```



```

; ---- TAB n° 12

.ifc ne ($%64)
    .block 64-$%64
.endc

msg45    .ascii  "START CON FOTOC2"
msg46    .ascii  "STOP  CON FOTOC1"
msg47    .ascii  "STOP MANUALE 0  "
msg48    .ascii  "CON FOTOCELLULA?"

; ---- TAB n° 13

.ifc ne ($%64)
    .block 64-$%64
.endc

msg49    .ascii  "  ANNULLA...  "
msg50    .ascii  "ANNUL PER USCIRE"
msg51    .ascii  "PREMI START... "
msg52    .ascii  "ATTENDO FOTOCELL"

; ---- TAB n° 14

.ifc ne ($%64)
    .block 64-$%64
.endc

msg53    .ascii  "                "
msg54    .ascii  "                "
msg55    .ascii  "                "
msg56    .ascii  "                "

; *****
; *                VETTORI DI INTERRUPTS                *
; *****

; Questa parte deve essere riportata alla fine del MAIN e prima della
; istruzione finale .END .
; Queste istruzioni non dovranno essere modificate.

    .org    0ff0h
    jp      ad_int  ;INTERRUPT DEL CONV. A/D          vector #4
    jp      tim_int ;INTERRUPT DEL TIMER              vector #3
    jp      BC_int  ;INTERRUPT PORTE A e B            vector #2
    jp      A_int   ;INTERRUPT PORTA A                vector #1
    .org    0ffch
    jp      nmi_int ;INTERRUPT NON MASCHERABILE      vector #0
    jp      inizio ;INTERRUZIONE PER IL SETTAGGIO INIZIALE

; *****

    .end                                ; Termine del programma

```

```

;*****
;*
;* FILE SORGENTE "TASTIERINO"
;*
;*
;* INDIVIDUA IL PULSANTE PREMUTO SU UN TASTIERINO (50 PULSANTI)
;* E LO TRASMETTE IN FORMA SERIALE
;*
;*****

; Ricordate sempre che il cuore del programma da realizzare e' il cosiddetto
; PROGRAMMA PRINCIPALE ( MAIN ), che in genere, ma non obbligatoriamente, si
; inserisce alla fine del file. Le SUBROUTINE possono essere inserite
; subito prima del MAIN, anche se e' possibile posizionarle in QUALUNQUE
; punto del programma.
; Fate comunque attenzione che, sia il MAIN, sia le SUBROUTINE devono essere
; compresi fra i due comandi ".ORG" (inizio programma) e ".END" (fine del
; programma).
; In ogni parte del programma e' possibile inserire commenti di ogni tipo,
; purché preceduti dal punto e virgola, come nel testo che state leggendo.
;

;*****
;* NOTE SUI CAMPI (FIELD) PER I COMANDI
;*
;*****

; 1! CAMPO
; |_____
; | ETICHETTA; massimo 8 caratteri. Deve iniziare sempre con una
; | lettera e deve partire dalla PRIMA COLONNA. Per passare
; | al campo successivo e' preferibile usare il tasto TABULAZIONE.

; 2! CAMPO
; |_____
; | ISTRUZIONI; sono le istruzioni da far eseguire al
; | micro.
; | Per passare al campo successivo usare il
; | tasto TABULATORE.

; 3! CAMPO
; |_____
; | OPERANDI; sono gli operandi delle
; | istruzioni.

; 4! CAMPO
; |_____
; | COMMENTI; come già evidenziato
; | non e' obbligatorio posizionarlo
; | proprio in questa posizione, ma
; | in tal modo consente di spiegare
; | il significato delle varie
; | operazioni.

; INIZIALIZZAZIONE
; -----

.title "TASTIERINO"

.vers "ST62E25C" ; INDICA IL TIPO DI DISPOSITIVO DA PROGRAMMARE

;*****
;* VARIABILI DEL MICRO
;*

```

```

;*****
; Questo elenco di variabili e' STANDARD, cioe' non dovreste mai modificarlo.
;
;   DEFINIZIONE DEGLI INDIRIZZI DI PARTENZA DELLE VARIE AREE DI MEMORIA
;   -----

;
;   DEFINIZIONE DELLE LOCAZIONI DEI 5 REGISTRI DEL MICRO
;   -----

a      .def    0ffh    ;ACCUMULATOR (REGISTRO ACCUMULATORE)
x      .def    080h    ;X REGISTER  (REGISTRO X)
y      .def    081h    ;Y REGISTER  (REGISTRO Y)
v      .def    082h    ;V REGISTER  (REGISTRO V)
w      .def    083h    ;W REGISTER  (REGISTRO W)

;
;   DEFINIZIONE DEI REGISTRI DELLE PORTE
;   -----

port_a .def    0c0h    ;PORT A DATA REGISTER
port_b .def    0c1h    ;PORT B DATA REGISTER
port_c .def    0c2h    ;PORT C DATA REGISTER
pdir_a .def    0c4h    ;PORT A DIRECTION REGISTER (0=Input  1=Output)
pdir_b .def    0c5h    ;PORT B DIRECTION REGISTER
pdir_c .def    0c6h    ;PORT C DIRECTION REGISTER
popt_a .def    0cch    ;PORT A OPTION REGISTER
popt_b .def    0cdh    ;PORT B OPTION REGISTER
popt_c .def    0ceh    ;PORT C OPTION REGISTER

;
;   DEFINIZIONE DEL REGISTRO DEGLI INTERRUPT
;   -----

ior     .def    0c8h    ;INTERRUPT OPTION REGISTER.

;
;   DEFINIZIONE DEL REGISTRO PER IL CONVERTITORE A/D
;   -----

addr    .def    0d0h    ;A/D DATA REGISTER (REGISTRO DATI DEL CONVERTITORE)
adcr    .def    0d1h    ;A/D CONTROL REGISTER (REGISTRO DI CONTROLLO)

;
;   DEFINIZIONE DEI REGISTRI DEL TIMER
;   -----

psc     .def    0d2h    ;TIMER PRESCALER REGISTER (REGISTRO DEL PRESCALER)
tcr     .def    0d3h    ;TIMER DATA REGISTER (REGISTRO DATI)
tscr    .def    0d4h    ;TIMER TSCR REGISTER ( REGISTRO PER IL CONTROLLO
                        ;DELO STATO DEL TIMER)

;
;   DEFINIZIONE DEL REGISTRO PER IL WATCH-DOG
;   -----

wdog    .def    0d8h    ;WATCHDOG REGISTER

;
;   DEFINIZIONE DEL REGISTRO PER LO SPAZIO DATI ROM
;   -----

```

```

drw      .def      0c9h      ;DATA ROM WINDOW REGISTER

;*****
;*
;*          VARIABILI DEL PROGRAMMA
;*
;*****

; In questo punto del programma potete definire le variabili che intendete
; utilizzare.
; L'etichetta che le contraddistingue
; puo' essere qualunque, ma non ci possono essere due variabili con lo
; stesso nome. Notate che gli indirizzi sono consecutivi ed iniziano
; dall'indirizzo 084h, il primo disponibile della RAM.
; Si possono usare un massimo di 60 variabili.

out      .def      084h
puls     .def      085h
n        .def      086h
save_a   .def      087h

;*****
;*
;*          SETTAGGIO INIZIALE
;*
;*****

; Le porte parallele, il timer, il convertitore A/D ed il watch dog debbono
; essere INIZIALIZZATI all'inizio del programma.
; Abbiamo indicato l'operazione di settaggio iniziale con INIZIO.

;
;          INIZIO DEL PROGRAMMA
;
;          -----

      .org      080h      ; E' DA UTILIZZARE NEI PROGRAMMI DI 4 Kb PER
                        ; I MICRO ST62E20,ST62T20,ST62E25,ST62T25.

inizio          ; INIZIALIZZAZIONE DELLE PERIFERICHE

      ldi      wdog,0ffh      ; RICARICA IL WATCH DOG
; Questa operazione va ripetuta circa ogni 30 istruzioni per evitare che
; il microprocessore si resettì da solo.

      ldi      pdir_a,00000000b ;
      ldi      popt_a,00000000b ;
      ldi      port_a,11111111b ;

      ldi      pdir_b,11111111b ;
      ldi      popt_b,11111111b ;
      ldi      port_b,00000000b ;

      ldi      pdir_c,11110000b ;
      ldi      popt_c,11110000b ;
      ldi      port_c,00010000b ;

      ldi      adcr,0          ;DISABLE A/D INTERRUPT
      ldi      tscr,0          ;DISABLE TIMER INTERRUPT
      ldi      ior,0           ;DISABLE ALL INTERRUPT

      reti          ;RIPRISTINA I FLAG PRINCIPALI

      .w_on          ; abilita la Data Rom Window

```

```
jp      main          ;SALTA AL PROGRAMMA PRINCIPALE
```

```

;*****
;*                                     SUBROUTINE DI INTERRUPT                                     *
;*****

```

```

; In questo punto potremmo scrivere le subroutine di interrupt.
; Queste subroutine devono terminare con l'istruzione reti.
; La subroutine deve perciò essere scritta tra l'etichetta che la
; identifica e l'istruzione reti.

```

```
ad_int          ;INTERRUPT DEL CONVERTITORE A/D
reti
```

```
tim_int         ;INTERRUPT DEL TIMER
reti
```

```
BC_int         ;INTERRUPT DELLE PORTE A e B
reti
```

```
A_int          ;INTERRUPT DELLA PORTA A
reti
```

```
nmi_int        ;INTERRUPT NON MASCHERABILE
reti
```

```

;*****
;*                                     SUBROUTINE                                     *
;*****

```

```

; Le SUBROUTINE sono dei pezzi di programmi che verranno utilizzate
; dal programma principale (MAIN) per svolgere determinate operazioni.
; Questi "sottoprogrammi" DEBBONO sempre iniziare con un'ETICHETTA e
; terminare con l'istruzione RET.

```

```
; ----- SUBROUTINE N° 1 -----
```

```
; Pulisce tutta la RAM a partire da 080h fino a 0BFh
```

```

pulisci
    clr    a
    ldi    y,60 ; 60 = byte di RAM disponibili, più quattro registri
    ldi    x,084h ; 084h = primo byte di RAM
clean
    ldi    wdog,255
    ld     (x),a
    inc    x
    dec    y
    jrnz   clean

    clr    x ; cancellazione dei registri da 080h a 083h
    clr    y
    clr    v
    clr    w
    ret

```

```
; ----- SUBROUTINE N° 2 -----
```

```

ritardo      ;NOME DELLA SUBROUTINE (QUANDO VORREMO RICHIAMARLA
;NEL PROGRAMMA PRINCIPALE SCRIVEREMO "call ritardo")

```

```

        ldi    y,128

rit2      ldi    x,255
rit1      ldi    wdog,0ffh      ; ricarica il watch dog
        dec    x                ; decrementa x
        jrnz   rit1            ; se x non e' zero salta a rit1

        dec    y                ; decrementa y
        jrnz   rit2            ; se y non e' zero salta a rit2

        ret                     ; ritorna al programma principale.

```

```

; ----- SUBROUTINE N° 3 -----

```

```

sendpuls    ; invia il contenuto del reg. "puls"
            ; C7, C6, C5 --> bit da trasmettere (da b5 a b0)
            ; C4 --> impulso di interrupt

```

```

; Questa e' la subroutine del TRASMETTITORE

```

```

start      ldi    wdog,0ffh

        ld     a,puls          ; carico "b5, b4, b3" su "C7, C6, C5"
        rlc    a
        rlc    a
        andi   a,11100000b
        set    4,a
        ld     port_c,a

        res    4,port_c        ; invio impulso di interrupt
        ;
        ld     a,puls          ; 4 cicli
        rlc    a               ; 4 cicli
        rlc    a               ; 4 cicli
        rlc    a               ; 4 cicli
        rlc    a               ; 4 cicli
        rlc    a               ; 4 cicli
        andi   a,11100000b      ; 4 cicli
        set    4,a             ; delay di 4x7=28 cicli
        ;
        ld     port_c,a        ; fine impulso di interrupt
        ; e invio degli altri tre bit
        ; b2, b1, b0

        ret

```

```

;*****
;*                                     *
;*          PROGRAMMA PRINCIPALE          *
;*****

```

```

; Il programma principale iniziera' con l'etichetta main
; Per farvi un esempio abbiamo richiamato nel programma principale
; la subroutine ritardo.

```

```

main      ;IDENTIFICA L'INIZIO DEL PROGRAMMA PRINCIPALE

```

```

        ldi    wdog,0ffh      ;RICARICA IL WATCH DOG

```

```

startsc ; inizia la scansione

        call    pulisci          ;Pulisce tutta la RAM
                                   ;(poich  contiene informazioni casuali)

        ldi     port_b,00000001B ; attiva la prima uscita
incred   ldi     wdog,0ffh
        inc     out
        ld      a,port_a
        cpi     a,0
        jrnz    nextout          ; se port_a=0 SI, salta all'etichetta
        jp      decod

nextout ; prova l'uscita successiva (port_a=0 SI)

        ld      a,out
        cpi     a,8
        jrnz    fg                ; se out=8, inizia nuovamente la scansione
        jp      startsc
fg       ld      a,port_b
        sla     a
        ld      port_b,a          ; abilita l'uscita successiva
        jp      increm

reset    ; inizia nuovamente il programma
        ldi     wdog,0ffh
        res     5,port_c ; resetta le linee di trasmissione
        res     6,port_c
        res     7,port_c
        jp      main

decod    ; port_a=0 NO

        ldi     wdog,0ffh
        ld      a,port_b

out1     cpi     a,00000001B ; questa sequenza stabilisce quale decodif. usare
        jrnz    out2
        jp      decod1

out2     ldi     wdog,0ffh
        cpi     a,00000010B
        jrnz    out3
        jp      decod2

out3     ldi     wdog,0ffh
        cpi     a,00000100B
        jrnz    out4
        jp      decod3

out4     ldi     wdog,0ffh
        cpi     a,00001000B
        jrnz    out5
        jp      decod4

out5     ldi     wdog,0ffh
        cpi     a,00010000B
        jrnz    out6
        jp      decod5

```

```

out6    ldi    wdog,0ffh
        cpi    a,001000000B
        jrnz   out7
        jp     decod6

out7    ldi    wdog,0ffh
        cpi    a,010000000B
        jrnz   out8
        jp     decod7

out8    ldi    wdog,0ffh
        cpi    a,100000000B
        jr     ok
ok       jp     decod8
        jp     reset

```

; ---- Combinazione n° 1

; esempio: 1+6=50
; significa: se mettendo a stato alto l'ingresso 1
; l'uscita 6 si porta anch'essa a stato alto,
; allora ho premuto il tasto n° 50.

```

decod1  ld     a,port_a      ; 1+6=50
        cpi    a,100000000B
        jrnz   dec1a6
        ldi    puls,50
        jp     exit

dec1a6  cpi    a,010000000B  ; 1+8=49
        jrnz   dec1a5
        ldi    puls,49
        jp     exit

dec1a5  cpi    a,001000000B  ; 1+10=28
        jrnz   dec1a4
        ldi    puls,28
        jp     exit

dec1a4  cpi    a,000100000B  ; 1+11=2
        jrnz   dec1a3
        ldi    puls,2
        jp     exit

dec1a3  cpi    a,000010000B  ; 1+12=10
        jrnz   dec1a2
        ldi    puls,10
        jp     exit

dec1a2  cpi    a,000001000B  ; 1+14=27
        jrnz   dec1a0
        ldi    puls,27
        jp     exit

dec1a0  cpi    a,000000001B  ; 1+16=39
        jrnz   res1
        ldi    puls,39
        jp     exit
res1    jp     reset

```


; ---- Combinazione n° 2

```
decod2  ld      a,port_a      ; 2+6=29
        cpi     a,10000000B
        jrnz    dec2a6
        ldi     puls,29
        jp      exit

dec2a6  cpi     a,01000000B   ; 2+8=12
        jrnz    dec2a5
        ldi     puls,12
        jp      exit

dec2a5  cpi     a,00100000B   ; 2+10=23
        jrnz    dec2a4
        ldi     puls,23
        jp      exit

dec2a4  cpi     a,00010000B   ; 2+11=4
        jrnz    dec2a3
        ldi     puls,4
        jp      exit

dec2a3  cpi     a,00001000B   ; 2+12=22
        jrnz    dec2a2
        ldi     puls,22
        jp      exit

dec2a2  cpi     a,00000100B   ; 2+14=37
        jrnz    res2
        ldi     puls,37
        jp      exit
res2    jp      reset
```

; ---- Combinazione n° 3

```
decod3  ld      a,port_a      ; 3+8=47
        cpi     a,01000000B
        jrnz    dec3a4
        ldi     puls,47
        jp      exit

dec3a4  cpi     a,00010000B   ; 3+11=1
        jrnz    dec3a3
        ldi     puls,1
        jp      exit

dec3a3  cpi     a,00001000B   ; 3+12=9
        jrnz    dec3a2
        ldi     puls,9
        jp      exit

dec3a2  cpi     a,00010000B   ; 3+14=26
        jrnz    dec3a1
        ldi     puls,26
        jp      exit

dec3a1  cpi     a,00000010B   ; 3+15=46
        jrnz    dec3a0
        ldi     puls,46
        jp      exit
```

```

dec3a0  cpi      a,00000001B    ; 3+16=34
        jrnz    res3
        ldi     puls,34
        jp      exit
res3    jp      reset

```

; ---- Combinazione n° 4

```

decod4  ld      a,port_a      ; 4+8=11
        cpi     a,01000000B
        jrnz    dec4a5
        ldi     puls,11
        jp      exit

dec4a5  cpi     a,00100000B    ; 4+10=18
        jrnz    dec4a4
        ldi     puls,18
        jp      exit

dec4a4  cpi     a,00010000B    ; 4+11=3
        jrnz    dec4a3
        ldi     puls,3
        jp      exit

dec4a3  cpi     a,00001000B    ; 4+12=21
        jrnz    dec4a2
        ldi     puls,21
        jp      exit

dec4a2  cpi     a,00000100B    ; 4+14=32
        jrnz    res4
        ldi     puls,32
        jp      exit
res4    jp      reset

```

; ---- Combinazione n° 5

```

decod5  ld      a,port_a      ; 5+6=30
        cpi     a,10000000B
        jrnz    dec5a6
        ldi     puls,30
        jp      exit

dec5a6  cpi     a,01000000B    ; 5+8=41
        jrnz    dec5a4
        ldi     puls,41
        jp      exit

dec5a4  cpi     a,00010000B    ; 5+11=7
        jrnz    dec5a2
        ldi     puls,7
        jp      exit

dec5a2  cpi     a,00000100B    ; 5+14=31
        jrnz    res5
        ldi     puls,31
        jp      exit
res5    jp      reset

```

; ---- Combinazione n° 6

```

decod6  ld      a,port_a      ; 7+6=44
        cpi      a,10000000B
        jrnz     dec6a6
        ldi      puls,44
        jp      exit

dec6a6  cpi      a,01000000B   ; 7+8=40
        jrnz     dec6a5
        ldi      puls,40
        jp      exit

dec6a5  cpi      a,00100000B   ; 7+10=43
        jrnz     dec6a4
        ldi      puls,43
        jp      exit

dec6a4  cpi      a,00010000B   ; 7+11=6
        jrnz     dec6a2
        ldi      puls,6
        jp      exit

dec6a2  cpi      a,00000100B   ; 7+14=38
        jrnz     res6
        ldi      puls,38
        jp      exit
res6    jp      reset

; ---- Combinazione n! 7

decod7  ld      a,port_a      ; 9+6=45
        cpi      a,10000000B
        jrnz     dec7a6
        ldi      puls,45
        jp      exit

dec7a6  cpi      a,01000000B   ; 9+8=35
        jrnz     dec7a5
        ldi      puls,35
        jp      exit

dec7a5  cpi      a,00100000B   ; 9+10=13
        jrnz     dec7a4
        ldi      puls,13
        jp      exit

dec7a4  cpi      a,00010000B   ; 9+11=5
        jrnz     dec7a3
        ldi      puls,5
        jp      exit

dec7a3  cpi      a,00001000B   ; 9+12=15
        jrnz     dec7a2
        ldi      puls,15
        jp      exit

dec7a2  cpi      a,00000100B   ; 9+14=33
        jrnz     res7
        ldi      puls,33
        jp      exit
res7    jp      reset

; ---- Combinazione n! 8

```

```

decod8  ld      a,port_a      ; 13+6=42
        cpi     a,10000000B
        jrnz    dec8a4
        ldi     puls,42
        jp      exit

dec8a4   cpi     a,00010000B   ; 13+11=8
        jrnz    dec8a3
        ldi     puls,8
        jp      exit

dec8a3   cpi     a,00001000B   ; 13+12=20
        jrnz    dec8a2
        ldi     puls,20
        jp      exit

dec8a2   cpi     a,00000100B   ; 13+14=36
        jrnz    dec8a1
        ldi     puls,36
        jp      exit

dec8a1   cpi     a,00000010B   ; 13+15=48
        jrnz    res8
        ldi     puls,48
        jp      exit
res8     jp      reset

exit     ; il pulsante identificato viene ora trasmetto con C7, C6, C5, C4
        ; C7, C6, C5 = tre bit
        ; C4 = interrupt

        call    sendpuls ; invia "puls"
        call    ritardo  ; fa una breve pausa (per evitare di spedire
                        ; in continuazione lo stesso pulsante)

        jp      reset      ; resetta il micro

```

```

;*****
;*                                     *
;*****

```

```

; Questa parte deve essere riportata alla fine del MAIN e prima della
; istruzione finale .END .
; Queste istruzioni non dovranno essere modificate.

```

```

.org     0ff0h
jp       ad_int  ;INTERRUPT DEL CONV. A/D      vector #4
jp       tim_int ;INTERRUPT DEL TIMER          vector #3
jp       BC_int  ;INTERRUPT PORTE A e B        vector #2
jp       A_int   ;INTERRUPT PORTA A            vector #1
.org     0ffch
jp       nmi_int ;INTERRUPT NON MASCHERABILE  vector #0
jp       inizio ;INTERRUZIONE PER IL SETTAGGIO INIZIALE

```

```

;*****
;
        .end                                     ; Termine del programma

```